

# Intégration et probabilités

S. Nonnenmacher

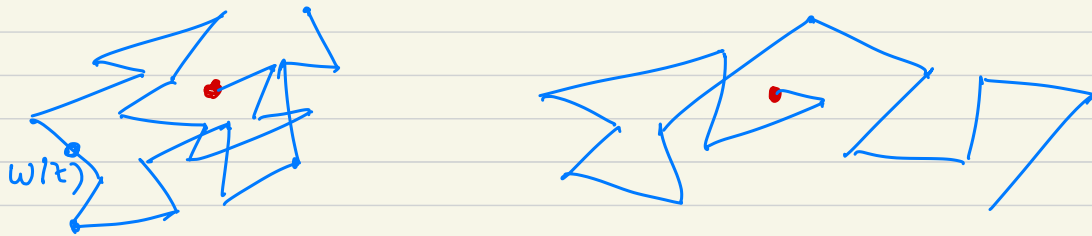
USTC

23/04/2026



Ex de  $(\Omega, \mathcal{A})$  : physique statistique : Étudier les trajectoires d'une petite particule soumise à des forces aléatoires.

Liquide, petite particule (grains de pollen dans l'eau).



On ne connaît pas le détail des forces exercées par les molécules d'eau ( $H_2O$ ) sur le grain de pollen. On connaît la température de l'eau  $\rightarrow$  idée de la vitesse typique des molécules d'eau.

Modéliser ce phénomène de façon aléatoire.

→ définir 1 espace de probabilité : espace des trajectoires possibles. toute trajectoire est continue.

$$\Omega = \left\{ \begin{array}{l} \text{fonctions continues } \omega : [0,1] \longrightarrow \omega(t) \in \mathbb{R}^3 \\ \uparrow \\ \text{temps } t \end{array} \right.$$

$$= C([0,1]_t, \mathbb{R}^3).$$

Tribu? L'observateur peut observer la particule à chaque temps  $t \in [0,1]$ .  
mesurer sa position

$$f_t : \begin{array}{l} \Omega \longrightarrow \mathbb{R}^3 \\ \omega \longmapsto \omega(t) \end{array}$$

On veut  $\forall t \in [0,1]$ , la fonction  $f_t$  soit mesurable.

→ tribu:  $\mathcal{A} =$  la plus petite tribu telle que toutes les fonctions  $f_t$  soient mesurables.  $\mathcal{A} = \sigma(\{f_t; t \in [0,1]\})$

$P$  sur  $\mathcal{t}$ ? Compliqué à décrire (mesure sur un espace fonctionnel  $\Omega$ ).

ex:  $P$  = mesure de Wiener  $\rightsquigarrow$  mouvement brownien.



Processus stochastique.

## Variable aléatoire et sa loi.

Def: Soit  $(E, \mathcal{E})$  un espace mesurable. Une application mesurable  $X: (\Omega, \mathcal{t}) \rightarrow (E, \mathcal{E})$  est appelée une variable aléatoire (v.a.) à valeurs dans  $E$ .

Si  $E = \mathbb{R}$ , on parle de variable aléatoire réelle.

Si  $E = \mathbb{N}$ , - - - - - variable aléatoire discrète.

En général, une v.a. peut être mesurée par l'expérimentateur.

Ex:  $X =$  température  $\leftarrow$  continu.

= nombre de particules  $\leftarrow$  discret

= pression du gaz  $\leftarrow$

Ex: 1)  $\Omega_2 = \{1, 2, \dots, 6\}^2 \rightarrow$  v.a. discrète  $X((i, j)) = i + j \in \mathbb{N}$

$E = \{2, 3, \dots, 12\}$ .

2) Tirage de dés jusqu'à obtenir un 6.

$\Omega = \{1, 2, \dots, 6\}^{\mathbb{N}^*}$

$A_{i_1 \dots i_n} = \{\omega = i_1 i_2 \dots i_n \omega_{n+1} \omega_{n+2} \dots\}$

$X(\omega) = \inf \{n \in \mathbb{N}^* \mid \omega_n = 6\}$ . "temps d'arrêt"

prend ses valeurs dans  $\mathbb{N}^*$  ou  $\{+\infty\} = \overline{\mathbb{N}^*}$ .

$\uparrow$   
espace discret

$X$  est-elle mesurable p/r à la tribu  $\mathcal{A} = \sigma(\{A_{i_1 \dots i_n}\})$ ?

$$\forall k \in \mathbb{N}^* \quad X^{-1}(\{k\}) = \left\{ \omega = \omega_1, \dots, \omega_k, \omega_{k+1}, \dots \text{ telles que } \omega_1 \neq 6, \omega_2 \neq 6, \dots, \omega_{k-1} \neq 6, \omega_k = 6 \right\}$$

$$= \bigsqcup_{i_1, \dots, i_{k-1} \neq 6} A_{i_1 \dots i_{k-1}, 6} \in \mathcal{A}.$$

↑  
 $\mathcal{A}$ -mesurables

$$X^{-1}(\{\infty\}) = \Omega \setminus \underbrace{\bigsqcup_{k \geq 1} A_{i_1 \dots i_k, 6}}_{\text{denombrable}} \in \mathcal{A}.$$

Application  $\varphi: \Omega \rightarrow [0, 1]$

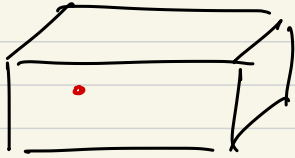
$\omega \mapsto x = 0, \omega_1, \omega_2, \dots$  en base 6.



Ex 3) particule quantique dans une boîte

$\Omega =$  boîte,  $\omega =$  point de la boîte.

Variable aléatoire naturelle = position de la particule lors d'une observation.



r.a:  $X(\omega) = \omega$ .

$X: (\Omega, \mathcal{B}) \longrightarrow (\Omega, \mathcal{B})$  est mesurable.  
 $\omega \longmapsto \omega$

4) Particule dans 1 liquide. Variable aléatoire naturelle: position de la particule au temps  $t$ .

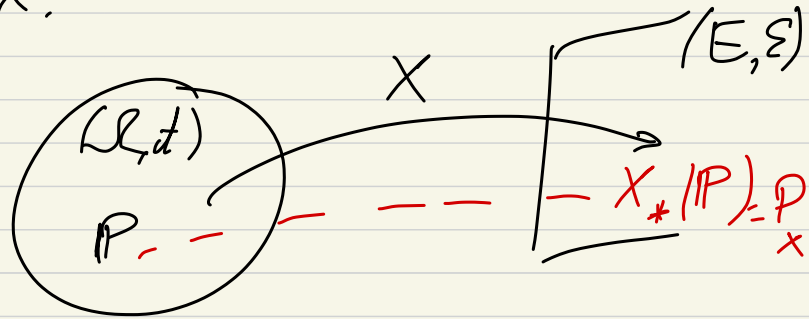
$X_t = f_t : \Omega \longrightarrow \mathbb{R}^3$   
 $\omega \longmapsto \omega(t)$

Par construction de la tribu  $\mathcal{F}_t$ , ces fonctions sont mesurables, donc ce sont bien des r.a.

•  $X \rightarrow$  loi de  $X$

Déf: La loi d'une v.a.  $X$  à valeurs dans  $(E, \mathcal{E})$  est la mesure image de  $\mathbb{P}$  par  $X$ .

On note  $\mathbb{P}_X = X_* (\mathbb{P})$   
cette mesure de probabilité  
sur l'espace  $(E, \mathcal{E})$ .



$$\begin{aligned} \forall B \in \mathcal{E}, \quad \mathbb{P}_X(B) &= \mathbb{P}(X^{-1}(B)) \\ &= \mathbb{P}(X \in B) = \mathbb{P}(\{\omega \in \Omega \text{ t.q. } X(\omega) \in B\}) \end{aligned}$$

Cette mesure  $\mathbb{P}_X$  contient moins d'informations que  $\mathbb{P}$ .

$\mathbb{P}_X$  permet de décrire tous les événements qui ne dépendent que de la v.a.  $X$ , i.e.  $A = X^{-1}(B)$ .

$P_x$  décrit la distribution de probabilité des valeurs de  $X$ .

•  $P_x$  décrit la loi de quantités mesurables expérimentalement  
 $\Rightarrow$  en pratique,  $P_x$  est plus importante que  $P$ .

• À partir d'une mesure de proba  $\mu$  sur  $(E, \mathcal{E})$  on peut fabriquer un espace probabilisé  $(\Omega, \mathcal{A}, P)$  et une variable aléatoire  $X: \Omega \rightarrow E$  tels que  $P_x = \mu$ .

On peut prendre  $\Omega = E$      $P = \mu$   
 $\mathcal{A} = \mathcal{E}$

$X(\omega) = \omega$  "v.a. tautologique".

cf. ex. 3

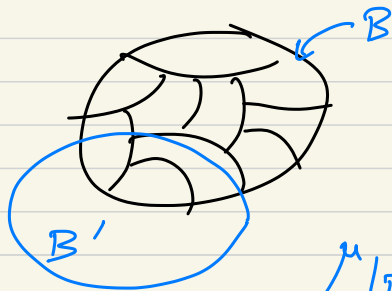
$\Rightarrow P_x = \mu$ .

$\forall B \in \mathcal{E}$ , on veut  $P(X^{-1}(B)) = \mu(B) \rightarrow$  définit  $P$  sur  $X^{-1}(\mathcal{E})$ .

$$\mathcal{X}^{-1}(E) \subset \mathcal{A}.$$

•  $\mathcal{A} \supset \mathcal{B}$

Si je connais  $\mu$  sur  $\mathcal{B}$ , puis-je étendre  $\mu$  à toute  $\mathcal{A}$ ?



$\forall B \in \mathcal{B}$ , je connais  $\mu(B)$ .

Je veux trouver toutes les  $\mu(B \cap A)$   $A \in \mathcal{A}$

$$\frac{\mu|_B}{\mu(B)}$$

= mesure de proba sur  $\mathcal{A} \cap B = \mathcal{A}|_B$

atomes de  $\mathcal{B}$ ?

Différents types de variables aléatoires.

1. V.a. discrètes  $E = \mathbb{N}$ ,  $\mathcal{E} = \mathcal{P}(\mathbb{N})$ .

$P_X$  = mesure de proba sur  $\mathbb{N}$ .

$$P_x = \sum_{n \in \mathbb{N}} p_n \delta_n$$

$$p_n = P_x(\{n\}) \in [0, 1]$$

$\delta_n =$  mesure de Dirac en  $n$ .

$$P_x \text{ de probab.} \Rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} p_n = 1, \quad p_n = P(X=n).$$

$\forall B \subset \mathbb{N}$

$$P_x(B) = P\left(\bigsqcup_{n \in B} \{n\}\right) = \sum_{n \in B} P_x(\{n\}) = \sum_{n \in \mathbb{N}} P(X=n) \mathbb{1}_B(n)$$

$$\mathbb{1}_B(n) = \delta_n(B) = \begin{cases} 1 & \text{si } n \in B \\ 0 & \text{si } n \notin B \end{cases}$$

$$= \sum P(X=n) \delta_n(B)$$

ex: Ex 2,  $X =$  temps d'arrêt.  $X(\omega) = \inf \{n \geq 1, \omega_n = 6\}$

$\mathbb{P}$

$$\forall k \in \mathbb{N}^*, X^{-1}(\{k\}) = \bigsqcup_{i_1, \dots, i_{k-1} \neq 6} A_{i_1, \dots, i_{k-1}, 6}$$

$$\Rightarrow P(\bar{X}^{-1}(\{k\})) = \sum_{i_1, \dots, i_{k-1} \neq 6} P(A_{i_1, \dots, i_{k-1}, 6}) = \frac{5^{k-1}}{6^k}$$

$$5^{k-1} \text{ cas } \begin{cases} i_1 = 1 \dots 5 \\ i_2 = 1 \dots 5 \\ \vdots \\ i_{k-1} = 1 \dots 5 \end{cases}$$

$$\downarrow$$

$$\frac{1}{6^k}$$

$$\sum_{k=1}^{\infty} P(X=k) = 1$$

$$\Rightarrow P(X=\infty) = 0.$$

$$\downarrow \varphi$$

$C_6$  Cantor,  $\lambda_1(C_6) = 0.$

V. a. à densité

X v. a. vectorielle

Déf: Une variable aléatoire à valeurs dans  $(\mathbb{R}^d, \mathcal{B}(\mathbb{R}^d))$  est appelée v. a. à densité si sa loi  $P_X$  est absolument continue p/r à  $\lambda_d$ .

Théorème de Radon-Nikodym  $\rightarrow \exists!$  fonction borélienne  
 $p: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}_+$ , telle que  $P_x = p(x) d\lambda_d(x)$

$$\Leftrightarrow \forall B \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^d), P_x(B) = \int_B p(x) d\lambda_d(x)$$

en particulier,  $P_x(\mathbb{R}^d) = 1 = \int_{\mathbb{R}^d} p(x) d\lambda_d(x)$

$\Rightarrow p \in L^1(\mathbb{R}^d, \lambda_d)$ , est appelée la densité  
de (la loi de)  $X$ .

ex:  $d=1$ :  $\forall \alpha \in \beta$ ,  $P(\alpha \leq X \leq \beta) = \int_{\alpha}^{\beta} p(x) dx$ .

$X$  v.a. réelle.

Rem: même lorsque  $E = \mathbb{R}^d$ , il y a des v.a. qui ne sont pas à densité: si  $P_x$  n'est pas a.c. p/r à  $\lambda_d$ .

Ex:  $P_X = \frac{1}{2} \delta_{x_0} + \frac{1}{2} p(x) d\lambda_1(x)$  n'est pas a.c.  
p.l.r à  $\lambda_1$ .

• Espérance d'une variable aléatoire vectorielle.

$$E = \mathbb{R}^d$$

Def: Soit  $X$  une v.a. réelle. On note alors

$$E[X] = \int_{\Omega} X(\omega) dP(\omega).$$

Cette intégrale est bien définie si :

1) si  $X \geq 0$ , alors  $E[X] \in [0, +\infty]$ .

2) si  $X$  est intégrable (p.l.r à  $P$ ),  $E[|X|] = \int |X| dP < \infty$   
 $\Rightarrow \int X dP \in \mathbb{R}_+$ .

Si  $X$  est une v.a. à valeurs dans  $\mathbb{R}^d$ :  $X = (X_1, \dots, X_d)$

avec  $X_j$  des v. a. réelles. Alors

$\mathbb{E}[X] = (\mathbb{E}[X_1], \mathbb{E}[X_2], \dots, \mathbb{E}[X_d])$ , existe  
si toutes les  $\mathbb{E}[X_j]$  existent.

ex: si  $X = \mathbb{1}_A$  pour  $A \in \mathcal{A}$ , alors  $\mathbb{E}[\mathbb{1}_A] = \mathbb{P}(A)$ .

$\mathbb{E}[X]$  est interprétée comme la moyenne de  $X$  p/r à la loi  $\mathbb{P}$ .

Prop<sup>o</sup> Soit  $X$  une v. a. dans  $(E, \mathcal{E})$ . Pour toute fonction  
mesurable  $f: (E, \mathcal{E}) \rightarrow \overline{\mathbb{R}}_+$ , la v. a.  $f(X)$  a comme  
espérance  $\mathbb{E}[f(X)] = \int_{\underline{E}} f(\cdot) d\underline{\mathbb{P}}_X(x)$ , ne dépend  
que de la loi  $\mathbb{P}_X$ .

Preuve: si  $f = \mathbb{1}_B$ , pour  $B \in \mathcal{E}$ , on obtient

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[f(X)] &= \mathbb{E}[\mathbb{1}_B(X)] = P(X \in B) = P_X(B) \\ &= \int_E \mathbb{1}_B(x) dP_X(x) \end{aligned}$$

→ marche pour  $f$  étagée  $\geq 0$ ,

TC II → marche pour  $f$  mesurable  $\geq 0$ .

Rem si  $f$  change de signe, la proposition reste vraie si

$$\mathbb{E}[|f(X)|] < \infty \quad (\Leftrightarrow) \quad f(X) \in L^1(\Omega, \mathbb{P})$$

$$\Leftrightarrow f \in L^1(E, P_X).$$

→ la loi  $P_X$  permet de définir toutes les v.a. de la forme  $f(X)$ ,  
on les appelle les v.a. totalemt dépendantes de X

Inversement, si, pour toute fonction  $f$  "assez générale", on peut écrire  $E[f(X)] = \int_E f d\nu$  pour  $\nu$  une certaine mesure de proba sur  $E$ ,

alors on aura  $\nu = P_X$ .

Prop<sup>é</sup> Soit  $X = (X_1, \dots, X_d)$  une v.a. à valeurs dans  $\mathbb{R}^d$ , supposée à densité  $p(x_1, \dots, x_d)$ . Alors,  $\forall j = 1, \dots, d$ , la loi de la v.a. réelle  $X_j$  est aussi à densité, et sa densité est donnée par

$$p_j(x) = \int_{\mathbb{R}^{d-1}} p(x_1, x_2, \dots, x_{j-1}, \underline{x}, x_{j+1}, \dots, x_d) dx_1 \dots dx_{j-1} dx_{j+1} \dots dx_d$$

↑  
intégrale partielle le long des directions  $x_1, \dots, x_{j-1}, x_{j+1}, \dots, x_d$ .

La loi  $P_{X_j} = p_j(x) dx$  est appelée une loi marginale de  $X$ .

+ général: regarder la loi de  $(X_1, X_2)$ , en intégrant sur  $x_3, \dots, x_d$ .

Preuve: soit  $\pi_j$  la projection de  $\mathbb{R}^d$  vers la  $j$ -ième composante:

$$\pi_j(x_1, \dots, x_d) = x_j.$$

$\forall f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_+$  borélienne,

$$\mathbb{E}[f(X_j)] = \mathbb{E}[f \circ \pi_j(X)] = \int f(x_j) \overbrace{p(x_1, \dots, x_d)}^{dP_X(x)} dx_1 \dots dx_d$$

$$\text{Fubini-T.} = \int f(x_j) \underbrace{\left( \int p(x_1, \dots, x_d) dx_1 \dots dx_{j-1} dx_{j+1} \dots dx_d \right)}_{p_j(x_j)} dx_j$$

F-T  $\Rightarrow$  la fonction  $p_j$  est finie  $\lambda_1$ -p.p, et est  $\lambda_1$ -intégrable.

En utilisant la projection  $\pi_j$ :  $P_{X_j} = \pi_{j*} P_X$ .

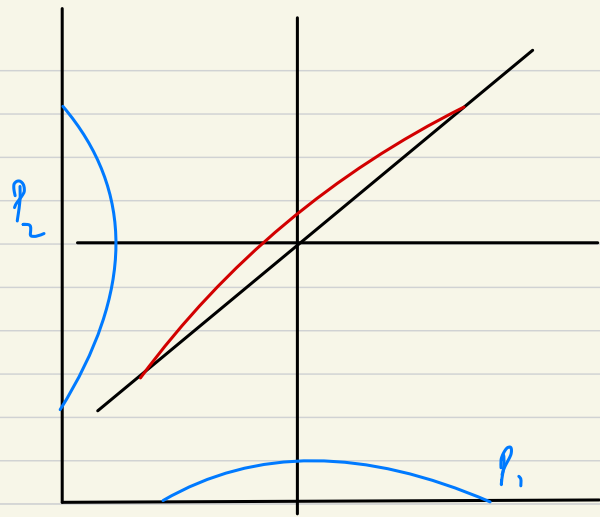
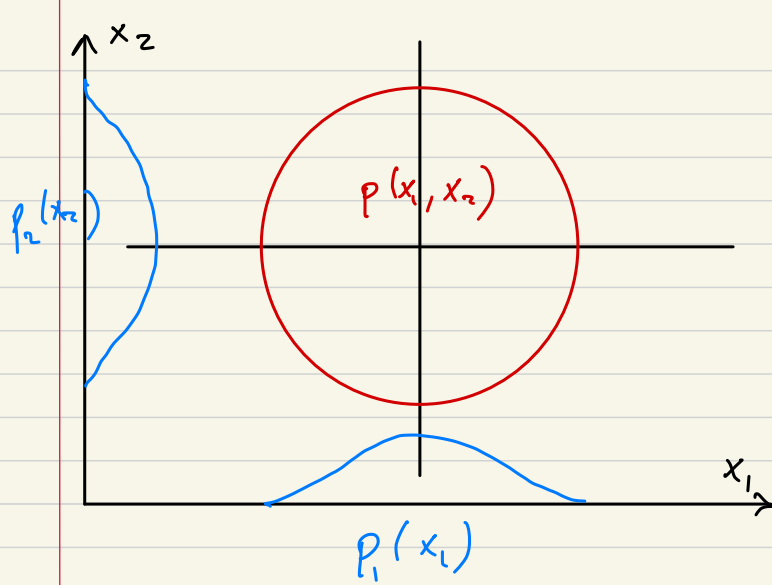
La loi globale  $P_X$  (sur  $\mathbb{R}^d$ ) détermine, par projection, toutes les lois  $P_{X_j}$  sur  $\mathbb{R}$ .

⚠ La réciproque est fautive ! Connaître les lois  $P_{X_j}$  ne suffit pas à retrouver la loi globale  $P_X$ .

Ex: considérons une v.a.  $X = (X_1, X_2)$  ayant une loi à densité  $p(x_1, x_2)$  à symétrie circulaire:

$$p(x_1, x_2) = \tilde{p}\left(\sqrt{x_1^2 + x_2^2}\right) \quad \text{pour une fonction positive } \tilde{p}.$$

→ on calcule  $p_1(x_1) = \int p(x_1, x_2) dx_2$   
la densité de la loi marginale

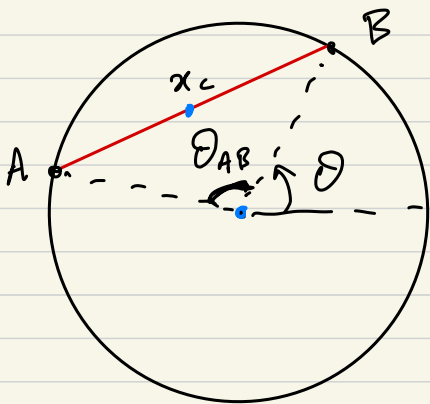


Il y a une autre loi  $P_{X'}$  qui satisfait  $p_{x'_1} = p_1$ ,  $p_{x'_2} = p_2$

$$P_{X'} = p_1(x_1) \delta_{x_1=x_2} \quad (\text{pas une loi à densité sur } \mathbb{R}^2)$$

Les 2 v.a.  $X$  et  $X'$  sont très  $\neq$ , mais on les mêmes marginales.

"Paradoxe" de Bertrand: considérer de 2 façons différentes un phénomène aléatoire, en trouvant alors des résultats  $\neq$ .



si cercle unité.

On choisit au hasard une corde.

Quelle est la proba que la corde soit de longueur  $\geq \sqrt{3}$  ?

↳ côté du triangle équilatéral

Que veut dire "choisir au hasard 1 corde" ?

1) Choisir au hasard A et B sur le cercle, avec la mesure de Lebesgue sur le cercle

$$\frac{1}{2\pi} d\theta$$

$$\theta \in [0, 2\pi[.$$

On choisit A au hasard, on choisit B au hasard

$$\text{Si } \theta_{AB} < \frac{2\pi}{3} \Rightarrow |AB| < \sqrt{3}$$

$$\rightarrow P(|AB| > \sqrt{3}) = \frac{1}{2} = P\left[\theta_{AB} \in \left] \frac{2\pi}{3}, \frac{4\pi}{3} \right[ \right)$$

2) Choisir au hasard la position du centre de la corde  $x_c$  dans la boucle unité  $\rightarrow$  avec la mesure  $\lambda_2$

$$\text{Si } |x_c| < \frac{1}{2} \Rightarrow |AB| > \sqrt{3}.$$

$$P(|x_c| < \frac{1}{2}) = \frac{\lambda_2(B(\frac{1}{2}))}{\pi} = \frac{1}{4}.$$

Paradoxe ??

NON. Les 2 espaces de probabilité utilisés sont  $\neq$ , et

Les v.a. induites par ces 2 choix sont différentes.

$X$ : Longueur de la corde.

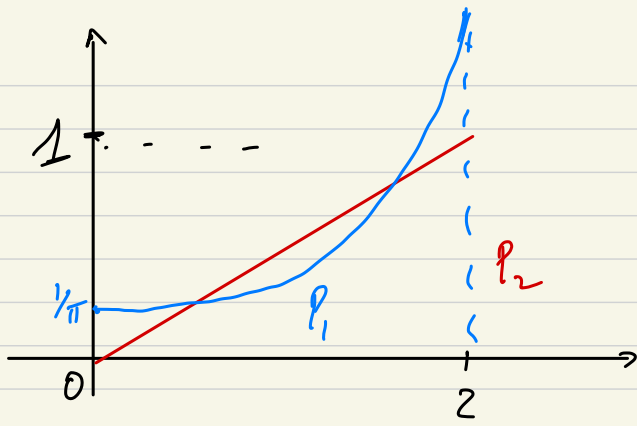
$$\Omega_{1,2} \left( S^1 \times S^1, \frac{d\lambda_1}{2\pi}, \frac{d\lambda_2}{2\pi} \right) \xrightarrow{X_1} [0, 2]$$

$$\Omega_{2,2} \left( B_1, \frac{\lambda_2}{\pi} \right) \xrightarrow{X_2} [0, 2]$$

On peut faire le calcul explicite des lois  $P_{X_1}$  et  $P_{X_2}$ , et on trouve des lois différentes.

$$P_{X_1} = p_1(x) dx, \quad \text{avec la densité } p_1(x) = \frac{1}{\pi \sqrt{1 - \frac{x^2}{4}}} \quad \text{sur } [0, 2]$$

$$P_{X_2} = p_2(x) dx, \quad \text{avec } p_2(x) = \frac{x}{2} \quad \text{sur } [0, 2]$$



$p_1$  renforce les  
grandes longueurs,  
p/r à  $p_2$ .

$p_1$  donne plus de poids que  $p_2$  aux petites longueurs.