

## LOIS CLASSIQUES SUR $\mathbb{R}$

### Quelques définitions

Pour une variable aléatoire réelle  $X$ , on appelle:

- **fonction de répartition** de  $X$  la fonction  $F_X : \mathbb{R} \rightarrow [0, 1]$  définie par

$$F_X(t) = \mathbb{P}(X \leq t).$$

- **fonction caractéristique** de  $X$  la fonction  $\phi_X : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$  définie par

$$\phi_X(t) = \mathbb{E}(\exp(itX)).$$

- **fonction génératrice** de  $X$  la fonction  $g_X : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  définie par

$$g_X(t) = \mathbb{E}(t^X).$$

### Lois discrètes

**Loi uniforme** sur  $\{1, \dots, n\}$ :  $\mathbb{P}(X = i) = 1/n$ , pour  $i = 1, \dots, n$ .

Correspond au choix au hasard d'un nombre entre 1 et  $n$ .

$$\mathbb{E}(X) = (n + 1)/2, \mathbf{Var}(X) = (n^2 - 1)/12.$$

**Loi de Bernoulli**  $\mathcal{B}(p)$  sur  $\{0, 1\}$ :  $\mathbb{P}(X = 1) = p$ ,  $\mathbb{P}(X = 0) = 1 - p$  où  $0 \leq p \leq 1$ .

Correspond au résultat du lancer d'une pièce, qui tombe sur pile avec proba  $p$ .

$$\mathbb{E}(X) = p, \mathbf{Var}(X) = p(1 - p).$$

**Loi binomiale**  $\mathcal{B}(n, p)$  sur  $\{1, \dots, n\}$ :  $\mathbb{P}(X = i) = C_n^i p^i (1 - p)^{n-i}$ , pour  $i = 1, \dots, n$ .

Correspond au nombre de pile obtenus pour  $n$  lancers indépendants de la pièce précédente.

$$\mathbb{E}(X) = np, \mathbf{Var}(X) = np(1 - p).$$

**Loi géométrique**  $\mathcal{G}(p)$  sur  $\mathbb{N}$ :  $\mathbb{P}(X = i) = (1 - p)p^i$  pour  $i \in \mathbb{N}$  et  $0 < p < 1$

Correspond au nombre de pile obtenus avant le premier face.

$$\mathbb{E}(X) = p/(1 - p), \mathbf{Var}(X) = p/(1 - p)^2.$$

**Loi de Poisson**  $\mathcal{P}(\lambda)$  de paramètre  $\lambda > 0$  sur  $\mathbb{N}$ :  $\mathbb{P}(X = i) = e^{-\lambda} \lambda^i / i!$  pour  $i \in \mathbb{N}$

La loi de Poisson apparaît dans la modélisation des évènements rares, des files d'attentes (réseaux), des répartitions spatiales d'évènements, etc.

$$\mathbb{E}(X) = \lambda, \mathbf{Var}(X) = \lambda.$$

## Lois à densité

**Loi uniforme**  $\mathcal{U}[a, b]$  sur  $[a, b]$ : densité  $f(x) = \frac{1}{b-a} \mathbf{1}_{[a,b]}(x)$ .

Correspond au choix d'un nombre "au hasard" entre  $a$  et  $b$ .

$$\mathbb{E}(X) = (a + b)/2, \mathbf{Var}(X) = (b - a)^2/12.$$

**Loi exponentielle**  $\mathcal{E}(\lambda)$  de paramètre  $\lambda > 0$ : densité  $f(x) = \lambda e^{-\lambda x} \mathbf{1}_{[0,+\infty[}(x)$ .

La loi exponentielle décrit l'intervalle de temps entre deux évènements en modélisation markovienne. Elle possède la propriété d'absence de mémoire:

$$\mathbb{P}(X > a + b | X > a) = \mathbb{P}(X > b), \text{ pour tout } a, b > 0.$$

$$\mathbb{E}(X) = 1/\lambda, \mathbf{Var}(X) = 1/\lambda^2.$$

**Loi Gaussienne ou normale**  $\mathcal{N}(m, \sigma^2)$  (avec  $m \in \mathbb{R}$  et  $\sigma > 0$ ): densité

$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{(x-m)^2}{2\sigma^2}\right)$$

Modélisation des erreurs de mesures, décrit les fluctuations autour de la moyenne dans le Théorème Central Limite.

$$\mathbb{E}(X) = m, \mathbf{Var}(X) = \sigma^2.$$

**Loi gamma**  $\Gamma(p, \theta)$  de paramètres  $p, \theta > 0$ : densité

$$f(x) = \frac{\theta^p}{\Gamma(p)} x^{p-1} e^{-\theta x} \mathbf{1}_{[0,+\infty[}(x) \quad \text{avec} \quad \Gamma(p) = \int_0^\infty t^{p-1} e^{-t} dt$$

La loi  $\Gamma(n/2, 1/2)$  pour  $n$  entier, correspond à la loi du  $\chi^2$  à  $n$  degrés de liberté, très importante en statistique (tests d'hypothèses).

$$\mathbb{E}(X) = p/\theta, \mathbf{Var}(X) = p/\theta^2.$$

**Loi beta**  $B(r, s)$  avec  $r, s > 0$ : densité

$$\frac{x^{r-1}(1-x)^{s-1}}{B(r, s)} \mathbf{1}_{[0,1]}(x) \quad \text{avec} \quad B(r, s) = \frac{\Gamma(r)\Gamma(s)}{\Gamma(r+s)}$$

La loi  $B(n, 1)$  correspond à la loi du maximum de  $n$  variables aléatoires i.i.d. de loi uniforme sur  $[0, 1]$ .

$$\mathbb{E}(X) = r/(r+s), \mathbf{Var}(X) = rs/((r+s)^2(r+s+1)).$$