

# STN2, Analyse Vectorielle.

## ④ Normale, Courbe, Intégrale Curviligne

- on se donne une arc de courbe  $\Gamma$  paramétré par l'abscisse curviligne  $s$ . on sait qu'on a

$$(1) \quad ds^2 = dx^2 + dy^2.$$

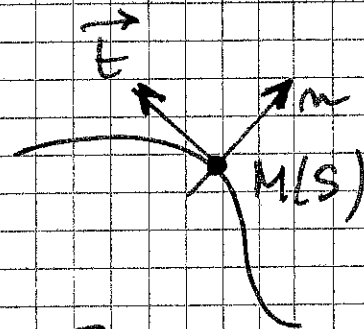


Fig 1.

En conséquence, le vecteur tangent  $\vec{T} \equiv \frac{dM}{ds}$  (Fig 1) est unitaire ;  $\|\vec{T}\| = 1$ . Donc la dérivée  $\frac{d\vec{T}}{ds}$  est un vecteur orthogonal à  $\vec{T}$ . Comme nous nous plaçons à deux dimensions d'espace, il n'y a qu'une seule direction possible.

- on introduit un vecteur normal  $\vec{n}$  unitaire, orthogonal à  $\vec{T}$  et tel que la base (locale)  $(\vec{n}, \vec{T})$  soit droite. Si  $\vec{T}$  est donné par

$$(2) \quad \vec{T} = \frac{dx}{ds} \vec{e}_1 + \frac{dy}{ds} \vec{e}_2,$$

le vecteur  $\vec{n}$  se calcule selon

$$(3) \quad \vec{n} = \frac{dy}{ds} \vec{e}_1 - \frac{dx}{ds} \vec{e}_2 \quad (\text{cf Fig 1})$$

## def) Courbure

La courbure  $\rho$  est définie par

$$(4) \quad \frac{d\vec{t}}{ds} = -\rho \vec{n}$$

[avec le choix fait en (2)/(3)].

## ex) Cercle

on a  $x(s) = R \cos \theta$ ,  $y = R \sin \theta$ ,  $ds = R d\theta$ .

Alors  $\vec{t} = \vec{e}_\theta = -\sin \theta \vec{e}_1 + \cos \theta \vec{e}_2$ ,

$\frac{d\vec{t}}{d\theta} = -\vec{e}_1 = -\vec{n}$ , donc

$$\frac{d\vec{t}}{ds} = \frac{1}{\frac{ds}{d\theta}} \frac{d\vec{t}}{d\theta} = \frac{1}{R} (-\vec{n}) \quad \text{et} \quad \rho = \frac{1}{R}$$

## def) Rayon de courbure.

Avec les choix faits en (2)(3) et (4), on pose

$$(5) \quad R = \frac{1}{\rho}$$

rayon de courbure de la courbe  $\Gamma$  au point courant  $M(s)$ . Pour un cercle, ce rayon est constant et il est infini pour une droite [exercice !]

Prop Dérivée du vecteur normal.

Avec les choix faits au (2)(3) et (4), on a

$$(6) \quad \frac{d\vec{n}}{ds} = \rho \vec{t}.$$

Preuve.

Comme la normale est unitaire,  $\frac{d\vec{n}}{ds}$  est orthogonal à  $\vec{n}$ , donc colinéaire à  $\vec{t}$  (car nous travaillons dans le plan  $\mathbb{R}^2$ ); on peut donc chercher  $\alpha$  de sorte que  $\frac{d\vec{n}}{ds} = \alpha \vec{t}$ .

On dérive ensuite le produit scalaire  $(\vec{t}, \vec{n})$ , identiquement nul. Donc

$$0 = \frac{d}{ds} (\vec{t}, \vec{n}) = \left( \frac{d\vec{t}}{ds}, \vec{n} \right) + \left( \vec{t}, \frac{d\vec{n}}{ds} \right)$$

$$= (-\rho \vec{n}, \vec{n}) + (\vec{t}, \alpha \vec{t})$$

$$= -\rho (\vec{n}, \vec{n}) + \alpha (\vec{t}, \vec{t}) = -\rho + \alpha$$

car les vecteurs  $\vec{n}$  et  $\vec{t}$  sont unitaires.

Donc  $\alpha = \rho$  et la relation (6) est établie.  $\square$

Prop Courbure d'une "courbe fonctionnelle"

Si  $y = f(x)$ , la courbe est donnée par

$$(7) \quad \rho = \frac{f''}{(1 + (f'(x))^2)^{3/2}}.$$

Preuve.  
 on a  $\vec{OM} = x\vec{e}_1 + f(x)\vec{e}_2$ , donc

$$ds^2 = (1 + (f')^2) dx^2 \text{ et}$$

$$(8) \quad \vec{T} = \frac{1}{\sqrt{1 + (f')^2}} (1, f'(x))$$

Donc

$$(9) \quad \vec{n} = \frac{1}{\sqrt{1 + (f')^2}} (f'(x), -1) \quad [\text{cf (2)(3)}]$$

on dérive  $\vec{T}$  par rapport à  $x$  et on fait apparaître  $\vec{n}$ ; le coefficient vaut alors  $-e$ , comme suggéré en (6), on a:

$$\begin{aligned} \frac{d\vec{T}}{ds} &= \frac{1}{\frac{ds}{dx}} \frac{d\vec{T}}{dx} = \frac{1}{\sqrt{1 + (f')^2}} \frac{d}{dx} \left\{ \frac{1}{\sqrt{1 + (f')^2}} (1, f') \right\} \\ &= \frac{1}{\sqrt{1 + (f')^2}} \left[ -\frac{1}{2} \frac{2f'f''}{(1 + (f')^2)^{3/2}} (1, f') + \frac{1}{\sqrt{1 + (f')^2}} (0, f'') \right] \\ &= \frac{1}{\sqrt{1 + (f')^2}} \frac{1}{(1 + (f')^2)^{3/2}} \left[ -f'f'' (1, f') + (1 + (f')^2) (0, f'') \right] \\ &= \frac{f''}{(1 + (f')^2)^{3/2}} \frac{1}{\sqrt{1 + (f')^2}} (-f', 1) = \frac{f''}{(1 + (f')^2)^{3/2}} (-\vec{n}) \end{aligned}$$

et la relation (7) est alors conséquence directe de (6).  $\square$

- D'un point de vue géométrique, si on introduit le centre de courbure  $C$  via la relation

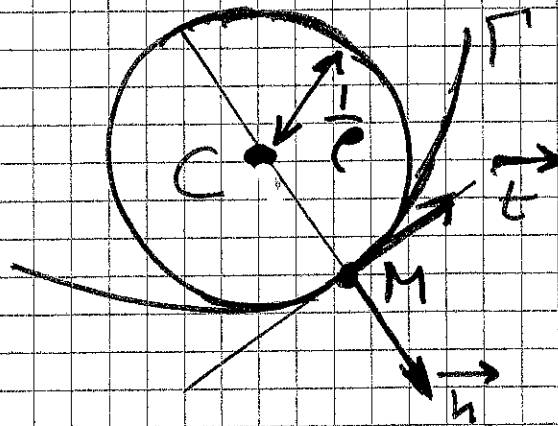


Fig 2 Centre de courbure.

(10)  $\vec{MC} = -\frac{1}{\rho} \vec{n}$

(cf Fig 2), le cercle de centre  $C$  et de rayon  $\frac{1}{\rho}$  est "le cercle le plus proche" de la courbe  $\Gamma$  au voisinage du point  $M$ . C'est le centre de courbure au point  $M$ . Il varie avec le point (sauf dans le cas du cercle!).

Pour une courbe fonctionnelle, il est situé "au dessus" de la courbe si  $f'' > 0$  (courbure  $\rho$  positive) et il est situé ("au dessous" de la courbe si  $f'' < 0$ . Un point  $(x, f(x))$  où  $f''(x) = 0$  s'appelle un point d'inflexion (Fig 3). La courbe traverse sa tangente

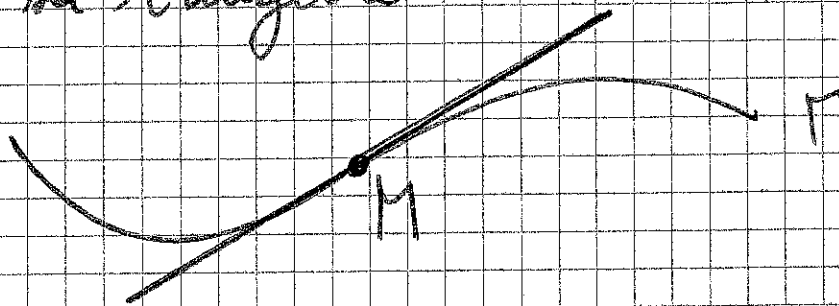


Fig 3. Point d'inflexion

- On se donne une courbe  $\Gamma = \widehat{AB}$ ; on la suppose assez régulière pour posséder une abscisse auxiliaire  $s$ . On se donne une fonction numérique  $g: \Gamma \rightarrow \mathbb{R}$

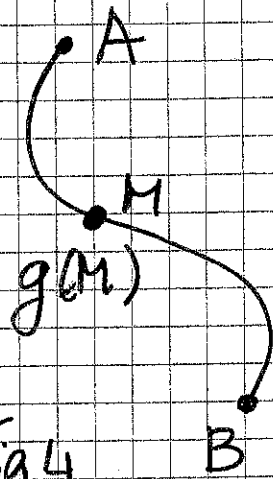


Fig 4

qui à tout point  $M \in \Gamma$  associe le nombre  $g(M) \in \mathbb{R}$  (Fig 4). La question posée est de définir et calculer l'intégrale auxiliaire

$$(11) \quad I = \int_{\Gamma} g(M) ds(M).$$

- On paramètre la courbe  $\Gamma$  par deux fonctions  $[a, b] \ni \theta \mapsto (x(\theta), y(\theta)) \in \mathbb{R}^2$ . Alors la composée  $\hat{g}(\theta) = g(M(\theta))$  décrit la fonction  $g$  "vue à l'aide du paramétrage"  $\theta \in [a, b]$ . On sait aussi que l'abscisse curviligne  $ds$  s'exprime simplement en fonction de  $\theta$  (cf (11)):

$$(12) \quad \frac{ds}{d\theta} = \sqrt{\left(\frac{dx}{d\theta}\right)^2 + \left(\frac{dy}{d\theta}\right)^2} \geq 0.$$

Quand on remplace  $g(M)$  et  $ds(M)$  par leur valeur (11) et (12) et qu'on suppose pour fixer les idées

$$(13) \quad M(a) = A, \quad M(b) = B,$$

l'intégrale  $I$  peut s'écrire

$$(14) \quad I = \int_a^b \hat{g}(\theta) \frac{ds}{d\theta} d\theta.$$

- Le point important du point de vue mathématique est de s'assurer qu'un changement de paramétrage ne modifie pas la valeur finale de l'intégrale (11). Échangeons par exemple les sommets  $A$  et  $B$ , toutes choses égales par ailleurs. On définit pour cela un nouveau paramètre  $\xi$  de sorte que  $\theta$  et  $\xi$  sont reliés simplement; si  $\xi = a$ , alors le point  $\bar{M}(a)$  [changement de notation car ce n'est plus le même paramétrage de la courbe!] vaut  $B$ , c'est à dire  $\theta = b$ . De façon analogue si  $\xi = b$ ,  $\bar{M}(b) = A$ , soit  $\theta = a$ . Si on choisit  $\xi$  fonction affine de  $\theta$ , on a

$$(15) \quad \theta = a + b - \xi,$$

ce qui définit une fonction affine  $\varphi(\xi) = a + b - \xi$  de  $[a, b]$  sur lui-même, mais non triviale puisqu'elle échange les extrémités et le sens de parcours:  $\varphi(a) = b$ ,  $\varphi(b) = a$ .

La fonction  $g(M)$  devient  $\tilde{g}(\xi) = \hat{g}(\varphi(\xi))$ , l'abscisse curviligne  $s$  est maintenant fonction de  $\xi$  et une nouvelle valeur candi-

$\int$

date pour  $I$  donné en (11) et  $\tilde{I}$  donnée par

$$(16) \quad \tilde{I} = \int_a^b \tilde{g}(\xi) \frac{d\tilde{s}}{d\xi} d\xi.$$

A-t-on  $I$  (calculé en (14)) égal à  $\tilde{I}$  de la relation (16)? La réponse est oui. On effectue le changement de variable  $\theta = \varphi(\xi)$  dans (14), sachant que  $\hat{g}(\varphi(\xi)) = \hat{g}(\xi)$  et  $\tilde{s}(\xi) = s(b) - s(\theta)$  puisque la longueur de  $\Gamma$  vaut  $s(b) - s(a)$  et  $s(a)$  doit être nul par construction [l'abscisse auxiliaire au point de démarrage de la courbe est toujours nulle]. Donc

$$\frac{ds}{d\xi} = - \frac{ds}{d\theta} \frac{d\theta}{d\xi} = \frac{ds}{d\theta} \quad \text{et reste } \geq 0 !$$

Avec les formules de changement de variable rappelés au chapitre 1, on a

$$\begin{aligned} I &= \int_a^b \hat{g}(\varphi(\xi)) \frac{ds}{d\theta} |\varphi'(\xi)| d\xi \\ &= \int_a^b \tilde{g}(\xi) \frac{d\tilde{s}}{d\xi} d\xi \quad \text{car } \frac{d\tilde{s}}{d\xi} = \frac{ds}{d\theta} \text{ et } |\varphi'| = 1 \\ &= \tilde{I}. \end{aligned}$$

- Dans le cas général d'un changement de variable bijectif  $\varphi: [\alpha, \beta] \rightarrow [a, b]$ , avec toujours  $\alpha < \beta$  mais sans préciser si  $\varphi$



est croissante ou décroissante, c'est à dire le point de départ de la courbe (1), le changement de variable  $\theta = \varphi(\xi)$  permet d'écrire  $\tilde{g}(\xi) = \hat{g}(\varphi(\xi))$  comme plus haut.

De plus  $\tilde{s}(\xi)$  est tel que  $\frac{d\tilde{s}}{d\xi} \geq 0$ . On a aussi :

$$\frac{d\tilde{s}}{d\xi} = \frac{d\tilde{s}}{d\theta} \frac{d\theta}{d\xi} = \left| \frac{d\tilde{s}}{d\theta} \right| \left| \frac{d\theta}{d\xi} \right| = \frac{d\tilde{s}}{d\theta} |\varphi'(\xi)|.$$

Le changement de variable  $\theta = \varphi(\xi)$  dans (14) s'écrit donc

$$I = \int_{\alpha}^{\beta} \hat{g}(\varphi(\xi)) \frac{d\tilde{s}}{d\xi} |\varphi'(\xi)| d\xi = \int_{\alpha}^{\beta} \tilde{g}(\xi) \frac{d\tilde{s}}{d\xi} d\xi,$$

expression identique à (16) à ceci près que les bornes s'appellent maintenant  $\alpha$  et  $\beta$ . □

- Ce long développement permet au praticien de calculer l'intégrale curviligne (11) à l'aide de l'intégrale ordinaire (14) sans aucun état d'âme!

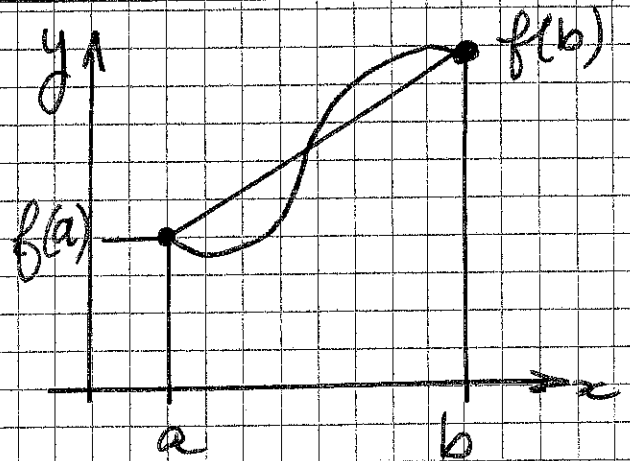
Jauris  
Nov 2013

## Complément de cours

16

### Calcul approché d'une intégrale par la méthode des trapèzes.

- On se donne  $a < b$  ; on cherche à approcher la valeur de l'intégrale



$$(1) I = \int_a^b f(x) dx$$

(voir la figure ci-contre)

- On remplace  $f$  par son interpolé affini  $g$ , tel. que

$$(2) g(a) = f(a), g(b) = f(b), g \text{ affini.}$$

On approche  $I$  par l'intégrale de  $g$ , ce qui correspond à l'aire d'un trapèze, laquelle se calcule de façon élémentaire. D'où

$$(3) \int_a^b f(x) dx \approx \frac{1}{2}(b-a)(f(a) + f(b)).$$

- La valeur approchée (3) n'est pas satisfaisante si l'intervalle  $[a, b]$  est "grand". On le réduit à volonté en introduisant un entier  $N \geq 1$ , une grille régulière entre  $a$  et  $b$  de pas

$$(4) h = \frac{b-a}{N}, \quad N \text{ entier } \geq 1,$$

c'est à dire

11

$$(5) a = x_0 < x_1 < \dots < x_{j-1} < x_j = a + jh < x_{j+1} < \dots < x_N = b$$

Alors on utilise d'abord la relation de Charles

$$(6) \int_a^b f(x) dx = \sum_{j=0}^{N-1} \int_{x_j}^{x_{j+1}} f(x) dx$$

et ensuite on approche l'intégrale sur l'intervalle de longueur  $h$  à l'aide de (3):

$$(7) \int_{x_j}^{x_{j+1}} f(x) dx \approx \frac{h}{2} (f(x_j) + f(x_{j+1}))$$

on réunit (6) et (7):

$$(8) \int_a^b f(x) dx \approx \sum_{j=0}^{N-1} \frac{h}{2} (f(x_j) + f(x_{j+1}))$$

on note  $I_N$  le membre de droite de (8). On a sous difficulté

$$(9) I_N = h \left( \frac{1}{2} f(a) + \sum_{j=1}^{N-1} f(x_j) + \frac{1}{2} f(b) \right)$$

et on a finalement

$$(10) \int_a^b f(x) dx \approx I_N, \quad N \text{ entier } \geq 1$$

- Si  $N \rightarrow \infty$ ,  $I_N$  tend vers  $\int_a^b f(x) dx$  avec une bonne précision dès que  $f$  est deux fois continûment dérivable.

## Exercices

19

- Soit  $a > 0$ . Calculer en fonction de  $x \in \mathbb{R}$  le rayon de courbure du point d'abscisse  $x$  de la parabole d'équation  $y = \frac{1}{2a} x^2$ .  
Quelle est sa valeur pour  $x = 0$ ?  
Montrer que si on note  $C(x)$  l'équation du cercle de centre  $(0, a)$  et rayon  $a$ , il on a au voisinage de  $x=0, y=0$  :  $C(x) = \frac{x^2}{2a} + O(x^4)$ .
- Soit  $\Gamma$  le demi-cercle de centre  $O$ , rayon  $R$ ,  $y > 0$   
soit  $\vec{n}$  le vecteur normal. Calculer  $\int x n_1 ds$   
où  $\vec{n} = n_1 \vec{e}_1 + n_2 \vec{e}_2$  et  $ds$  est l'abscisse  $\Gamma$  de courbure le long du cercle.
- Soit  $\Gamma$  la spirale d'Archimède  $\rho = a\theta$  entre l'origine ( $\theta = 0$ ) et le point  $A$  ( $\theta = \pi$ ). Transformer l'expression de  $\int x ds$  en une intégrale définie qu'on ne tente  $\Gamma$  va pas de calculer exactement.