

le **cnam**

**Modélisation Numérique
pour le Génie des Procédés**

Paris, automne 2015

Cours 05

Introduction à l'advection - diffusion

François Dubois

Ⓜ Introduction à l'advection - diffusion.

1) Equation d'advection - diffusion.

Ce modèle mathématique généralise l'équation de la chaleur. On se donne d'abord une diffusivité (ou une viscosité) $\mu > 0$ et une vitesse a . On cherche $u(x,t) \in \mathbb{R}$ solution de la dynamique

$$(1) \quad \frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x} - \mu \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0.$$

On a vu aux leçons III et IV que le cas de l'équation de la chaleur correspond à $a=0$.

- Si $a \neq 0$ et $\mu = 0$ au contraire, le modèle (1) se réduit à l'équation d'advection

$$(2) \quad \frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x} = 0,$$

qui exprime le transport du scalaire u avec la vitesse a .

En effet, si on adjoint à (2) [ou (1)] la condition initiale

$$(3) \quad u(x, 0) = u_0(x)$$

où $u_0(\bullet)$ est une fonction donnée arbitraire, on peut montrer (à l'aide de la méthode des caractéristiques, qui constitue un prolongement naturel de ces leçons!) que la solution de (2)(3) s'écrit

$$(4) \quad u(x, t) = u_0(x - at).$$

Le lecteur vérifiera simplement que si on injecte (4) dans (2) et (3), on satisfait bien à l'équation d'advection et à la condition initiale.

- Dans la suite de cette leçon, nous limiterons le domaine de x : $0 \leq x \leq L$ (la longueur $L > 0$ du domaine est donnée) et nous introduisons une condition limite (dite de Dirichlet) à chaque extrémité :

$$(5) \quad u(0, t) = 0, \quad u(L, t) = V, \quad t > 0,$$

avec $V \neq 0$ pour fixer les idées.

2) Discretisation par différences finies. 3

on se donne une grille régulière en espace, liée à un intervalle Δx de sorte que

$$(6) \quad \Delta x = L / J, \quad J \text{ entier } \geq 1.$$

on se donne aussi un pas de temps $\Delta t > 0$ qui permet de former, à l'aide de $\mu > 0$, le nombre sans dimension

$$(7) \quad \mathcal{J} = \frac{\mu \Delta t}{\Delta x^2} > 0.$$

- Nous avons vu lors des leçons précédentes que pour approcher l'équation d'évolution telle que (1), on cherche une famille discrète de réels u_j^m

$$(8) \quad u_j^m \simeq u(j\Delta x, m\Delta t), \quad 0 \leq j \leq J, m \geq 0.$$

on approche les opérateurs présents dans l'équation (1)

$$(9) \quad \left(\frac{\partial u}{\partial t} \right)_j^m \simeq \frac{1}{\Delta t} (u_j^{m+1} - u_j^m)$$

$$(10) \quad \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right)_j^m \simeq \frac{1}{\Delta x^2} (u_{j+1}^m - 2u_j^m + u_{j-1}^m).$$

Le schéma (9) est décentré en temps, alors que (10) est centré en espace. Pour la dérivée première, on choisit aussi un schéma centré : 4.

$$(11) \quad \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)_j \approx \frac{1}{2\Delta x} (u_{j+1} - u_{j-1})$$

On constate que pour approcher la dérivée au point $x_j = j\Delta x$, on n'a pas besoin de la valeur u_j elle-même si on utilise le schéma centré (11). C'est une curiosité qui induit des aspects négatifs qui ne seront pas développés ici.

- en adoptant aussi un schéma d'Euler implicite en temps, c'est à dire qu'on associe à (8)(9) une approximation (10)(11) évaluée à l'instant $(n+1)\Delta t$:

$$(12) \quad \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + a \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)_j^{n+1} - \mu \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right)_j^{n+1} = 0$$

Quand on injecte (10) et (11) dans (12), on obtient le schéma centré en espace et implicite en temps pour l'équation d'advection-diffusion :

$$(13) \quad \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} + \frac{a}{2\Delta x} (u_{j+1}^{n+1} - u_{j-1}^{n+1}) - \frac{\mu}{\Delta x^2} (u_{j+1}^{n+1} - 2u_j^{n+1} + u_{j-1}^{n+1}) = 0$$

- on multiplie (13) par Δt , on introduit β grâce à (7) et un nouveau paramètre β :

$$(14) \quad \beta = \frac{a \Delta t}{2\Delta x}.$$

on peut alors réécrire (13) en mettant (a priori, en évidence ce qui est connu (u_j^n) et ce qui est inconnu (les u_j^{n+1}):

$$(15) \quad -(\beta + \rho) u_{j-1}^{n+1} + (1 + 2\rho) u_j^{n+1} + (\beta - \rho) u_{j+1}^{n+1} = u_j^n, \quad 1 \leq j \leq J-1$$

3) Résolution du système linéaire.

on a écrit (15) pour $1 \leq j \leq J-1$ car on a besoin des points voisins de l'indice j pour former le membre de gauche. on n'oublie pas que les conditions aux limites (5) se traduisent en $j=0$ et $j=J$ par les conditions

$$(16) \quad u_0^{n+1} = 0, \quad u_J^{n+1} = V, \quad n \text{ entier} \geq 0.$$

- on réécrit (15) pour les différentes valeurs de j , sachant que pour l'ensemble des valeurs u_j^{n+1} , seules $u_1^{n+1}, \dots, u_{J-1}^{n+1}$

leur véritablement inconnues. En effet u_0^{m+1} , qui apparaît dans (15) pour $j=1$, est connu (et vaut 0 au vu de (16)). On en déduit

$$(17) \quad (1+2\beta) u_1^{m+1} + (\beta-\beta) u_2^{m+1} = u_1^m.$$

$$(18) \quad -(\beta+\beta) u_{j-1}^{m+1} + (1+2\beta) u_j^{m+1} + (\beta-\beta) u_{j+1}^{m+1} = u_j^m, \quad 2 \leq j \leq J-2$$

$$(19) \quad -(\beta+\beta) u_{J-2}^{m+1} + (1+2\beta) u_{J-1}^{m+1} = u_{J-1}^m - (\beta-\beta) V.$$

En effet, pour $j=J-1$ traité par la relation (19), u_J^{m+1} apparaît (c'est le troisième terme du membre de gauche de (15)); il est connu compte tenu de la condition limite (16). On se passe donc dans le membre de droite, ce qui justifie la relation (19).

- Le système (17)(18)(19) est composé de $1 + (J-2-1) + 1 = J-1$ équations; il comporte $(J-1)$ inconnues $u_1^{m+1}, u_2^{m+1}, \dots, u_{J-1}^{m+1}$. C'est un système linéaire qu'on peut écrire

$$(20) \quad A \cdot X = b,$$

$$\text{avec } x_j = u_j^{m+1}, \quad b_j = u_j^m \quad \text{pour } j \neq J-1$$

et $b_{J-1} = u_{J-1}^n - (\beta - \gamma) v$. La matrice A est en bande d'ordre $(J-1)$. Elle est tridiagonale mais n'est pas symétrique si $\beta \neq 0$ (cas déjà étudié pour l'équation de la chaleur avec $\beta = 0$):

$$(2) A = \begin{bmatrix} 1+2\gamma & \beta-\gamma & 0 & \dots & 0 \\ -\beta-\gamma & 1+2\gamma & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & -\beta-\gamma & 1+2\gamma & \beta-\gamma \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & -\beta-\gamma & 1+2\gamma \end{bmatrix}$$

La résolution du système linéaire (2) n'offre pas de difficulté. Dans le cadre de ces leçons, on se contente d'utiliser l'opérateur "antislash" du langage octave : $X = A \setminus b$.

- on note que la matrice A dépend de J (elle est d'ordre $(J-1)$) de γ et de β .

4) Problème stationnaire.

on remarque dans ce paragraphe que si

on ajoute la contrainte

8

$$(22) \quad \frac{\partial u}{\partial t} = 0,$$

on peut résoudre de façon analytique le problème (1)(5). En effet, (1)(22) s'écrit aussi

$$(23) \quad \frac{\partial}{\partial x} \left(a u - \mu \frac{\partial u}{\partial x} \right) = 0$$

car a et μ sont des constantes. On en déduit que $a u - \mu \frac{\partial u}{\partial x}$ est une constante. Après intégration, il existe deux constantes p et q de sorte que (avec la notation $u \leftrightarrow u_\infty$):

$$(24) \quad u_\infty(x) = p \exp\left(\frac{ax}{\mu}\right) + q, \quad 0 \leq x \leq L.$$

on fixe les constantes p et q à l'aide de (5). Il vient facilement

$$(25) \quad u_\infty(x) = V \frac{\exp\left(\frac{ax}{\mu}\right) - 1}{\exp\left(\frac{aL}{\mu}\right) - 1}, \quad 0 \leq x \leq L.$$

- on introduit un nouveau nombre sans dimension, le nombre de Reynolds, qui est complètement lié à la physique de (1) et à la taille du domaine:

$$(26) \quad Re = \frac{aL}{\mu}.$$

En général, $Re \gg 1$ et on écrit (25) sous

la forme

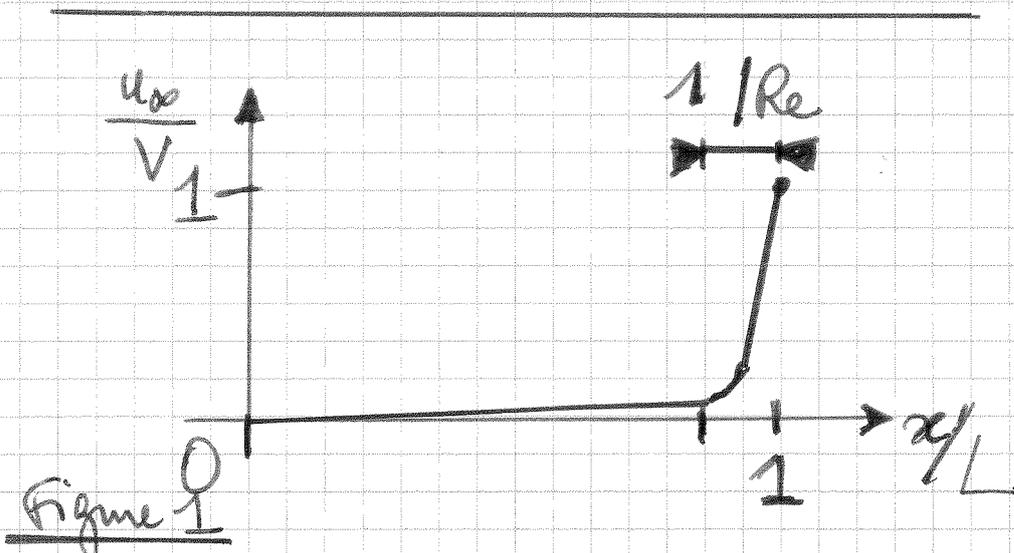
$$(27) \quad u_{\infty}(x) = V \frac{\exp\left[\operatorname{Re}\left(\frac{x}{L}-1\right)\right] - \exp(-\operatorname{Re})}{1 - \exp(-\operatorname{Re})} .$$

5) Notion de couche limite.

Malgré sa simplicité algébrique, la relation (27) n'est pas si simple à utiliser si $\operatorname{Re} \gg 1$. On peut bien sûr négliger $\exp(-\operatorname{Re})$ devant 1 au dénominateur. Au numérateur, on a essentiellement zéro, sauf si $\operatorname{Re}\left(\frac{x}{L}-1\right)$ est "petit"; petit devant Re qui est très grand, c'est à dire de l'ordre de 1 typiquement. on a donc $u_{\infty}(\cdot)$ notablement non nulle pour

$$(28) \quad |x-L| \lesssim \frac{L}{\operatorname{Re}}$$

ainsi qu'illustre Figure 1.



Une couche limite d'épaisseur $\frac{L}{Re}$ apparaît dans la solution

stationnaire us(0). Elle a une caractéristique physique directement reliée au nombre sans dimension Re .

• Attention!

Les paramètres Re , \mathcal{J} et β ne sont pas indépendants! Compte tenu de (7) et (14), on a

$$\frac{\beta}{\mathcal{J}} = \frac{a \Delta t}{2 \Delta x} \frac{\Delta x^2}{\mu \Delta t} = \frac{a \Delta x}{2\mu} = \frac{aL}{2\mu} \frac{1}{\mathcal{J}}$$

compte tenu de (6), on déduit alors de (26)

$$(29) \quad \frac{\beta}{\mathcal{J}} = \frac{1}{2} \frac{Re}{\mathcal{J}}$$

Si on veut calculer la solution de l'équation d'advection-diffusion paramétrée par un nombre de Reynolds Re sur une grille comportant \mathcal{J} mailles, on fixe le pas de temps Δt grâce à la donnée de \mathcal{J} (cf (7)).

Alors le paramètre β est imposé et doit être calculé à l'aide de (29).

6) Stabilité.

Comme pour l'équation de la chaleur,

on peut faire une analyse de Von Neumann du schéma (15) en supposant $j \in \mathbb{Z}$ et $(u_j)_{j \in \mathbb{Z}}$ vérifiant une condition d'onde qu'on peut écrire

$$(30) \quad u_{j+1} = e^{i\xi} u_j, \quad u_{j-1} = e^{-i\xi} u_j, \quad j \in \mathbb{Z}.$$

Le nombre d'onde ξ est relié au vecteur d'onde k par la condition

$$(31) \quad \xi = k \Delta x;$$

il est arbitraire car le vecteur d'onde l'est aussi a priori.

• Si on injecte la relation (30) dans (15), il vient

$$[-(\beta + \gamma) e^{-i\xi} + (1 + 2\gamma) + (\beta - \gamma) e^{i\xi}] u_j^{n+1} = u_j^n$$

Donc u_j^{n+1} est le produit de u_j^n par le facteur d'amplification $g(\xi; \beta, \gamma)$:

$$(32) \quad u_j^{n+1} = g(\xi; \beta, \gamma) u_j^n, \quad \forall j \in \mathbb{Z}$$

on a, compte tenu du calcul précédent:

$$\frac{1}{g} = 2i\beta \sin \xi + 1 + 2\gamma(1 - \cos \xi)$$

$$(33) \quad \frac{1}{g} = 1 + 4\gamma \sin^2 \frac{\xi}{2} + 2i\beta \sin \xi.$$

- La condition de stabilité exprime que pour toute onde, la suite géométrique définie par (32) reste bornée, c'est à dire 12

$$(34) \quad \forall \xi \in \mathbb{R}, |g(\xi; \beta, \gamma)| \leq 1.$$

Compte tenu de (33), on a

$$\frac{1}{|g|^2} = \left(1 + 4\gamma \sin^2 \frac{\xi}{2}\right)^2 + 4\beta^2 \sin^2 \xi \geq 1, \forall \xi.$$

Donc la condition (34) est satisfaite pour tout couple (β, γ) ; le schéma (15) est numériquement stable.

Jubon 4 mai 2013.