

INFORMATIQUE APPLIQUÉE AU CALCUL SCIENTIFIQUE

COURS 7

Interpolation de Lagrange

- 1) Interpolation affine
- 2) Interpolation affine par morceaux
- 3) Interpolation polynomiale de degré N
- 4) Interpolation de degré deux sur une grille uniforme

IACS(7)

Interpolation de Lagrange

① Interpolation affine

- on dispose de deux valeurs réelles $a \neq b$ et de deux valeurs (réelles pour fixer les idées) u et v . on considère dans le plan \mathbb{R}^2 les deux points (a, u) et (b, v) et on veut "faire passer une droite entre ~~par~~ deux points". De manière générale, l'idée d'une interpolation est de "faire passer une courbe par des valeurs données".
- Nous allons utiliser pour les calculs une propriété fondamentale des fonctions affines qui est de conserver le barycentre. Si a, b sont deux nombres donnés, le barycentre de a et b affecte des coefficients $(1-\theta)$ et θ est par définition le nombre $x(\theta)$ tel que

$$(1) \quad x(\theta) = (1-\theta)a + \theta b, \quad \theta \in \mathbb{R}.$$

Une fonction affine f est de la forme

$$(2) \quad f(x) = \alpha x + \beta, \quad x \in \mathbb{R}.$$

On a alors

$$(3) \quad f((1-\theta)a + \theta b) = (1-\theta)f(a) + \theta f(b), \quad \forall \theta \in \mathbb{R}.$$

le barycentre des images par f est égal à l'image du barycentre.

- La preuve de la relation (3) est très simple :

$$\begin{aligned}
 f((1-\theta)a + \theta b) &= f(x(\theta)) = \alpha x(\theta) + \beta \\
 &= \alpha [x(1-\theta)a + \theta b] + \beta [(1-\theta)x_1 + \theta x_2] \\
 &= (1-\theta)(\alpha a + \beta) + \theta(\alpha b + \beta) \\
 &= (1-\theta)f(a) + \theta f(b)
 \end{aligned}$$

□

- Si on cherche absolument à expliciter les coefficients α, β de la fonction affine f qui vérifie
 (4) $f(a) = u, f(b) = v$, il suffit d'utiliser la relation (3), en explicitant θ à l'aide de la relation (1) :

$$\theta = \frac{x-a}{b-a}$$

$$f(x) = (1 - \frac{x-a}{b-a})u + \frac{x-a}{b-a}v$$

$$(5) \quad f(x) = \frac{b-x}{b-a}u + \frac{x-a}{b-a}v.$$

② Interpolation affine par morceaux

- Il s'agit de généraliser le paragraphe précédent au cas où l'on dispose de $(N+1)$ données u_0, u_1, \dots, u_N pour les points $(x_j)_{0 \leq j \leq N}$ tels que

$$(6) \quad a = x_0 < x_1 < \dots < x_j < x_{j+1} < \dots < x_N = b.$$

L'interpolation affine par morceaux consiste simplement à "tracer une ligne droite" entre chaque des points (x_j, u_j) et (x_{j+1}, u_{j+1}) (voir la figure)

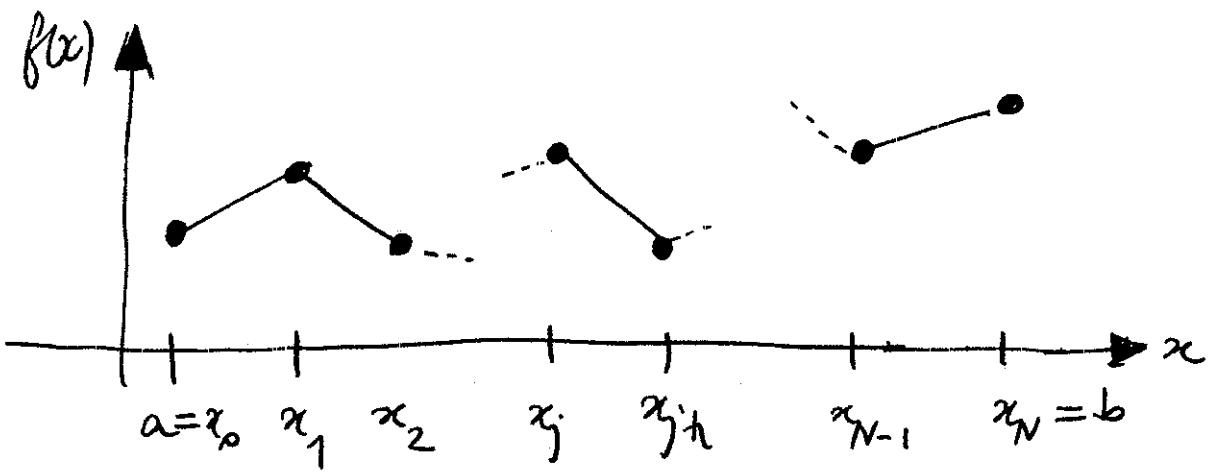


Figure ① Interpolation affine par morceaux

- Dans l'intervalle $[x_j, x_{j+1}]$, la fonction f , interpolation des données $(x_k, u_k)_{0 \leq k \leq N}$ vérifie

$$(7) \quad f((1-\theta)x_j + \theta x_{j+1}) = (1-\theta)u_j + \theta u_{j+1}, \quad 0 \leq \theta \leq 1$$

La relation (7) exprime simplement qu'en utilisant simplement les résultats du paragraphe précédent, avec a remplacé par x_j et b par x_{j+1} , avec $j=0, 1, \dots, N-1$.

Prop ① Fonctions de base de l'interpolation affine

- Avec des points $(x_j)_{0 \leq j \leq N}$ donnés selon les conditions (6), il existe une seule fonction $\varphi_j : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ satisfaisant à

$$(8) \quad \varphi_j \text{ continue } [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(9) \quad \varphi_j(x_k) = \delta_{jk}, \quad 0 \leq j \leq N, \quad 0 \leq k \leq N.$$

$$(10) \quad \varphi_j \text{ affine sur }]x_k, x_{k+1}[, \quad k=0, \dots, N-1.$$

- L'unique fonction f affine par morceaux sur $[x_k, x_{k+1}]$ ($0 \leq k \leq N-1$) telle que

$$(11) \quad f(x_j) = u_j, \quad 0 \leq j \leq N$$

qui

est à satisfaire en conséquence la relation (7) pour tout entier $j=0, \dots, N-1$, peut s'écrire sous la forme

$$(12) \quad f = \sum_{j=0}^N u_j \varphi_j.$$

On dit que les (11) fonctions φ_j définies en (8)(9)(10) forment une base de l'espace de toutes les fonctions affines sur les intervalles $[x_k, x_{k+1}]$ et continues de $[a, b]$ à valeurs réelles.

Preuve de la proposition ①

- On construit d'abord une fonction φ_j qui vérifie (8)(9)(10), sachant que le symbole de Kronecker est non nul si $j \neq k$ et vaut 1 si $j = k$:

$$(13) \quad \varphi_{jj} = 1, \quad \varphi_{jk} = 0 \text{ si } j \neq k.$$

- La fonction φ_j est nulle sauf sur l'intervalle $[x_{j-1}, x_{j+1}]$, où elle vaut 1 en x_j . Elle est affine sur chacun des intervalles $[x_{j-1}, x_j]$ et $[x_j, x_{j+1}]$. On a alors sans difficulté

$$(14) \quad \varphi_j(x) = \begin{cases} \frac{x - x_{j-1}}{x_j - x_{j-1}}, & x_{j-1} \leq x \leq x_j \\ \frac{x_{j+1} - x}{x_{j+1} - x_j}, & x_j \leq x \leq x_{j+1} \\ 0 & \text{si } x \leq x_{j-1} \text{ ou } x \geq x_{j+1}. \end{cases}$$

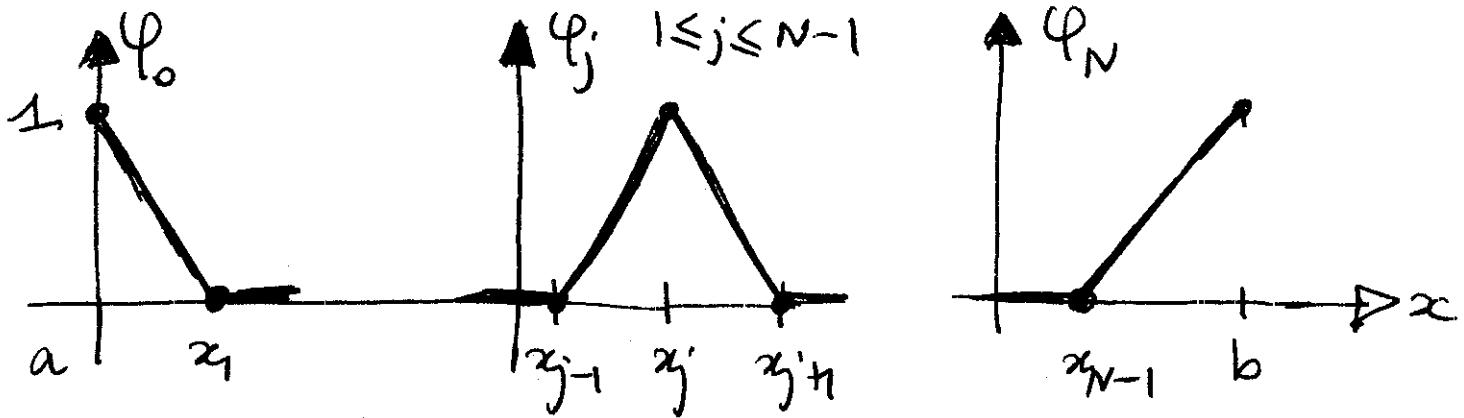


Figure 2 Représentation graphiques des fonctions de base "chapeau" φ_j , $0 \leq j \leq N$.

Les fonctions φ_j sont dites "fonctions chapeau" à cause de leur représentation graphique (voir la figure 2).

- on remarque ensuite que si f est nulle aux points x_j , c'est à dire si $y_0 = y_1 = \dots = y_N = 0$, alors f est nulle, i.e. $f(x) = 0$, $\forall x \in [a, b]$. Il suffit pour cela d'utiliser la relation (7) qui permet de calculer $f(x)$ pour $x_j < x < x_{j+1}$. Si $y = y_{j+1} = 0$, alors le membre de droite de la relation (7) est nul pour tout $\theta \in]0, 1[$ et $f(x)$ est nul dans l'intervalle $[x_j, x_{j+1}]$. Ce raisonnement est valable pour toute valeur de j de 0 à $(N-1)$ et f est nulle dans tout l'intervalle $[a, b]$.
- on introduit la fonction g définie par

$$(15) \quad g(x) = f(x) - \sum_{j=0}^N y_j \varphi_j(x), \quad a \leq x \leq b.$$

La fonction g est somme de $(N+2)$ fonctions continues donc elle est continue de $[a, b]$ dans \mathbb{R} . Par ailleurs

les $(N+2)$ fonctions $f, \varphi_0, \varphi_1, \dots, \varphi_N$ sont affines dans chaque intervalle $[x_j, x_{j+1}]$, donc il en est de même de la continuité linéaire g de f . finie par la relation (15). Enfin, $g(x_k) = 0$ pour toute valeur de $k \in \{0, 1, \dots, N\}$. En effet,

$$\begin{aligned} g(x_k) &= f(x_k) - \sum_{j=0}^N u_j \varphi_j(x_k) \\ &= u_k - \sum_{j=0}^N u_j s_{jk} = u_k - u_k = 0 \end{aligned}$$

car un seul terme ($\text{le } k^{\text{ème}}$) est non nul dans la somme $\sum_{j=0}^N u_j s_{jk}$.

- La fonction g est donc nulle sur tous les points x_k ($0 \leq k \leq N$). Elle est continue et affine sur chaque intervalle $[x_k, x_{k+1}]$. Elle est donc identiquement nulle compte tenu du troisième point de cette démonstration. Le membre de gauche de la relation (15) est donc soit nul, ce qui établit la relation (12).



③ Interpolation polynomiale de degré N

- Le problème général de l'interpolation "entre" les points de données (x_j, u_j) ($0 \leq j \leq N$) où les x_j vérifient (pour fixer les idées) la relation (6) a été résolu au paragraphe précédent à l'aide d'une fonction f continue mais non dérivable aux points "de grille" x_j , comme le montre

clairement la figure 1. L'interpolation de Lagrange consiste à construire un polynôme p_N de degré $\leq N$ de sorte que

$$(16) \quad p_N(x_j) = u_j, \quad 0 \leq j \leq N.$$

- on construit d'abord des fonctions de base polynomiales $q_{N,j}$ ($0 \leq j \leq N$) qui vérifient la relation (9), mais les relations (8) et (10) sont remplacées par la condition que $q_{N,j}$ est polynomiale de degré $\leq N$. Comme $q_{N,j}$ doit s'annuler à tous les points x_k sauf x_j , il est naturel d'introduire le polynôme

$$(17) \quad g_j(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{j-1})(x - x_{j+1}) \cdots (x - x_N) \equiv \prod_{k \neq j} (x - x_k)$$

où la notation \prod désigne le produit, de même que \sum désigne une k somme. La fonction g_j est le produit de $(N+1)-1 = N$ fonctions affines $(x - x_k)$, donc c'est un polynôme de degré $\leq N$. On a $g_j(x_0) = g_j(x_1) = \cdots = g_j(x_{j-1}) = g_j(x_{j+1}) = \cdots = g_j(x_N) = 0$ mais $g_j(x_j) \neq 0$ car la relation (6) a lieu. On obtient $q_{N,j}$ en divisant g_j par $g_j(x_j)$:

$$(18) \quad q_{N,j}(x) = \frac{\prod_{0 \leq k \leq N, k \neq j} (x - x_k)}{\prod_{0 \leq k \leq N, k \neq j} (x_j - x_k)}.$$

- On a alors simplement

$$(19) \quad p_N = \sum_{j=0}^N u_j \ell_{N,j}$$

pour construire un polynôme p_N de degré $\leq N$ de sorte que la relation (16) a lieu. En effet, comme somme pondérée par les u_j de polynômes de degré $\leq N$, p_N défini en (19) est un polynôme de degré inférieur ou égal à N . De plus si $0 \leq i \leq N$, on a $\ell_i(x_i) = 1$ par construction - même de la relation (18) à partir de la relation (17). Si on calcule $p_N(x_i)$, tous les termes de la somme au membre de droite de la relation (19) sont nuls, excepté le i^{e} pour lequel $\ell_i(x_i) = 1$. La relation (16) est bien vérifiée.

- Si p_N est un polynôme de $d^{\circ} \leq N$ tel que

$$(20) \quad p_N(x_j) = 0, \quad \forall j \quad 0 \leq j \leq N,$$

ce polynôme de degré $\leq N$ a $(N+1)$ racines distinctes compte tenu de la relation (6). Donc p_N est identiquement nul (penser au cas $N=1$, qui se généralise sans difficulté).

- Nous venons de montrer la

Prop ② Interpolation de Lagrange

Il existe un unique polynôme p_N de degré inférieur ou égal à N vérifiant (16). Il est donné par les relations (19) et (18).

④ Interpolation de degré 2 sur une grille uniforme. 9

- on considère une grille de pas $\Delta x > 0$ et le cas particulier où les points x_j vérifient

$$(21) \quad x_j = j \Delta x, \quad 0 \leq j \leq N.$$

l'unique polynôme de degré ≤ 2 qui vérifie

$$(22) \quad p_2(x_{j-1}) = u_{j-1}, \quad p_2(x_j) = u_j, \quad p_2(x_{j+1}) = u_{j+1}$$

peut être calculé sans difficulté en fonction de u_{j-1}, u_j, u_{j+1} .

- On cherche p_2 comme polynôme en $x - x_j$:

$$(23) \quad p_2(x) = \alpha + \beta (x - x_j) + \frac{\gamma}{2} (x - x_j)^2 \quad (j \text{ fixé})$$

et on doit calculer les coefficients α, β, γ de façon à satisfaire les relations (22). On a donc

$$(24) \quad \begin{cases} \alpha - \beta \Delta x + \frac{\gamma}{2} \Delta x^2 = u_{j-1} \\ \alpha = u_j \\ \alpha + \beta \Delta x + \frac{\gamma}{2} \Delta x^2 = u_{j+1} \end{cases}$$

qui conduit à $\alpha = u_j$, $\gamma \Delta x^2 = u_{j-1} - 2u_j + u_{j+1}$, $2\beta \Delta x = u_{j+1} - u_{j-1}$. On remplace ces valeurs dans la relation (23) et il vient

$$(25) \quad p_2(x) = u_j + \frac{u_{j+1} - u_{j-1}}{2\Delta x} (x - x_j) + \frac{1}{2} \frac{u_{j+1} - 2u_j + u_{j-1}}{\Delta x^2} (x - x_j)^2$$

Le coefficient du terme de degré 1 est simplement la différence finie d'ordre 2 qui approche " $\frac{du}{dx}$ " et

le coefficient de $(x-x_j)^2$ est (au coefficient $\frac{1}{2}$ près qui est un simple rappel de la formule de Taylor) sur la différence finie d'ordre 2 qui approche $\frac{\partial u}{\partial x^2}$. On renvoie le lecteur au chapitre 5 d'introduction aux différences finies.

D, nov 04.