

le **cnam**

**Introduction aux schémas
de Boltzmann sur réseau**

Paris, 2012 - 2013

Cours 03

**Schéma de Boltzmann
D1Q3 en thermique**

François Dubois
décembre 2012, 6 pages

Schéma de Boltzmann DIQ3 en thermique

- l'algorithme est essentiellement décrit dans le document relatif à l'acoustique. on a des moments (ρ, J, E) fonctions des densités de particules (f_+, f_0, f_-) :

$$(1) \quad \begin{cases} \rho = f_+ + f_0 + f_- \\ J = \lambda (f_+ - f_-) \\ E = \frac{\lambda^2}{2} (f_+ + f_-) \end{cases}$$

Maintenant, on n'a qu'un seul moment conservé, la "densité" ρ . Les valeurs d'équilibre de J et E sont données typiquement par

$$(2) \quad J^{eq} = \lambda v \rho, \quad E^{eq} = \frac{\lambda^2}{2} \alpha \rho; \quad \lambda = \frac{\Delta x}{\Delta t}$$

L'impulsion et l'énergie relaxent vers leurs valeurs d'équilibre selon une extrapolation (ou une interpolation) à partir des valeurs courantes:

$$(3) \quad \begin{cases} J^* = J + \Lambda (J^{eq} - J), \quad \Lambda > 0 \\ E^* = E + \tilde{\Lambda} (E^{eq} - E), \quad \tilde{\Lambda} > 0. \end{cases}$$

- on évalue les dérivées de particules après relaxation par résolution de (1) "étoile"; il vient

$$(4) \begin{cases} \frac{\rho^*}{\delta t} = \frac{1}{2\lambda} J^* + \frac{E^*}{\lambda^2} \\ \frac{p_0^*}{\delta t} = \rho - \frac{2}{\lambda^2} \frac{E^*}{\lambda^2} \\ \frac{p_-^*}{\delta t} = -\frac{J^*}{2\lambda} + \frac{E^*}{\lambda^2} \end{cases}$$

- L'évolution en temps couriste à suivre la méthode des caractéristiques:

$$(5) \begin{cases} (\rho_+)^{n+1}_j = (\rho_+^*)_j^n \\ (p_0)^{n+1}_j = (p_0^*)_j^n \\ (p_-)^{n+1}_j = (p_-^*)_j^n \end{cases}$$

- On peut exprimer ρ, J, E au nouvel instant en fonction des valeurs étoilées à l'instant courant. Le calcul a été fait pour l'acoustique. Il conduit à

$$(6) \rho_j^{n+1} = \rho_j^n - \frac{1}{2\lambda} (J_{j+1}^* - J_{j-1}^*)^n + \frac{1}{\lambda^2} (E_{j+1}^* - 2E_j^* + E_{j-1}^*)^n$$

$$(7) J_j^{n+1} = \frac{1}{2} (J_{j+1}^* + J_{j-1}^*)^n - \frac{1}{\lambda} (E_{j+1}^* - E_{j-1}^*)^n$$

$$(8) E_j^{n+1} = \frac{1}{2} (E_{j+1}^* + E_{j-1}^*)^n - \frac{\lambda}{4} (J_{j+1}^* - J_{j-1}^*)^n$$

- on déduit des conditions $\lambda > 0$ et $\tilde{\lambda} > 0$ dans (3) les relations 3

$$(9) \begin{cases} J = J^{eq} + O(\Delta) = \lambda v \rho + O(\Delta) \\ J^* = J^{eq} + O(\Delta) = \lambda v \rho + O(\Delta) \end{cases}$$

$$(10) \begin{cases} E = E^{eq} + O(\Delta) = \frac{\lambda^2}{2} \alpha \rho + O(\Delta) \\ E^* = E^{eq} + O(\Delta) = \frac{\lambda^2}{2} \alpha \rho + O(\Delta) \end{cases}.$$

- on développe (6) au premier ordre:

$$\rho_j^m + \Delta t \frac{\partial \rho}{\partial t} + O(\Delta^3) = \rho - \frac{1}{2\lambda} \left[2\Delta x \frac{\partial}{\partial x} (\lambda v \rho) + O(\Delta^3) \right] + O(\Delta^3)$$

$$\text{et } \frac{\partial \rho}{\partial t} + \lambda \frac{\partial}{\partial x} (v \rho) = O(\Delta)$$

Donc avec $v = \text{constante}$,

$$(11) \quad \frac{\partial \rho}{\partial t} + \lambda v \frac{\partial \rho}{\partial x} = O(\Delta)$$

- on affine le développement (9) et (10) de J^* et E^* d'après la relation (7),

$$J_j^m + \Delta t \frac{\partial J}{\partial t} + O(\Delta^3) = J_j^* + O(\Delta^2) - \frac{1}{\lambda} \cdot 2\Delta x \frac{\partial E^*}{\partial x} + O(\Delta^3)$$

$$\text{et } J_j^* - J_j^m = -\lambda (J - J^{eq})$$

$$= \Delta t \frac{\partial}{\partial t} (\lambda v \rho) + O(\Delta^3) + 2 \frac{\Delta x}{\lambda} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\lambda^2}{2} \alpha \rho \right) + O(\Delta^3)$$

$$= \lambda v \Delta t \left(-\lambda v \frac{\partial \rho}{\partial x} + O(\Delta) \right) + \alpha \lambda^2 \Delta t \frac{\partial \rho}{\partial x} + O(\Delta^3)$$

$$= \lambda^2 \Delta t (\alpha - v^2) \frac{\partial \rho}{\partial x} + O(\Delta).$$

$$(12) J = \lambda v \rho - \lambda^2 \frac{\Delta t}{s} (\alpha - v^2) \frac{\partial \rho}{\partial x} + O(\Delta^2) \quad 4$$

on en déduit un développement analogue pour J^* :

$$J^* = J + s (\lambda v \rho - J) \\ = \lambda v \rho + (1-s) \left(-\lambda^2 \frac{\Delta t}{s} (\alpha - v^2) \frac{\partial \rho}{\partial x} + O(\Delta^2) \right)$$

$$(13) J^* = (\lambda v \rho) + \left(1 - \frac{1}{5}\right) \lambda^2 \Delta t (\alpha - v^2) \frac{\partial \rho}{\partial x} + O(\Delta^2)$$

• on a aussi la dérivée seconde de la variable conservée :

$$\frac{\partial^2 \rho}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left(-\lambda v \frac{\partial \rho}{\partial x} \right) + O(\Delta) \\ = -\lambda v \frac{\partial}{\partial x} \left(-\lambda v \frac{\partial \rho}{\partial x} \right) + O(\Delta)$$

$$(14) \quad \frac{\partial^2 \rho}{\partial x^2} = \lambda^2 v^2 \frac{\partial^2 \rho}{\partial x^2} + O(\Delta)$$

• on développe la relation (6) à l'ordre 2 :

$$\rho_j^{n+1} = \rho_j^n + \Delta t \frac{\partial \rho}{\partial x} + \frac{1}{2} \Delta t^2 \frac{\partial^2 \rho}{\partial x^2} + O(\Delta^3) \\ = \rho_j^n - \frac{1}{2\lambda} \left[2\Delta x \frac{\partial J^*}{\partial x} + O(\Delta^3) \right] + \frac{\Delta x^2}{\lambda^2} \frac{\partial^2 J^*}{\partial x^2} + O(\Delta^4) \\ = \rho_j^n - \frac{\Delta x}{\lambda} \frac{\partial}{\partial x} \left[\lambda v \rho + \left(1 - \frac{1}{5}\right) \lambda^2 \Delta t (\alpha - v^2) \frac{\partial \rho}{\partial x} + O(\Delta^2) \right] \\ + \frac{1}{\lambda^2} \Delta x^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{\lambda^2}{2} \alpha \rho \right) + O(\Delta^4)$$

D'au

$$\begin{aligned} \frac{\partial p}{\partial t} + \lambda v \frac{\partial p}{\partial x} &= -\frac{\Delta t}{2} \lambda^2 v^2 \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} + \frac{\lambda^2}{2} \Delta t \alpha \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} \\ &\quad - \left(1 - \frac{1}{s}\right) \lambda^2 \Delta t (\alpha - v^2) \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} + O(\Delta^2) \\ &= \lambda^2 \Delta t (\alpha - v^2) \underbrace{\left(\frac{1}{2} - \left(1 - \frac{1}{s}\right)\right)}_{\frac{1}{s} - \frac{1}{2}} \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} + O(\Delta^2) \end{aligned}$$

on pose

$$(15) \quad \sigma = \frac{1}{s} - \frac{1}{2}$$

alors l'équation équivalente du schéma à l'ordre 2 s'écrit

$$(16) \quad \frac{\partial p}{\partial t} + \lambda v \frac{\partial p}{\partial x} - \Delta t \lambda^2 (\alpha - v^2) \sigma \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} = O(\Delta^2)$$

on a une équation d'advection-diffusion de la forme

$$(17) \quad \left(\frac{\partial}{\partial t} + a \frac{\partial}{\partial x} - \mu \frac{\partial^2}{\partial x^2} \right) \psi(x, t) = 0$$

avec

$$(18) \quad a = \lambda v, \quad \mu = \lambda^2 (\alpha - v^2) \sigma \Delta t$$

Si μ est fixé, si on change Δt en $\Delta t/2$, le produit $\sigma \Delta t$ doit être maintenu constant. Le nouveau paramètre s satisfait donc à

$$(19) \quad \left(\frac{1}{s'} - \frac{1}{2} \right) \frac{1}{2} = \left(\frac{1}{s} - \frac{1}{2} \right)$$

Subor 14/12/12.