

51

Caillais (version raffinée)

si  $u \in H^1(B_r)$  vérifie  $-\operatorname{div}(A \nabla u) = 0$

alors  $\exists \alpha \in ]0, 1[$      $\int_{B_\rho} |\nabla u|^2 dx \leq C \left(\frac{\rho}{r}\right)^{N-2+2\alpha} \int_{B_r} |\nabla u|^2 dx$

$\forall 0 < \rho < r$

Dém.: Quitte à dilater, on se ramène au cas où  $r=1$   
 $\rho \leq 1$

• si  $\rho \geq \frac{1}{4}$  c'est trivial  $\Rightarrow$  on traite  $\rho \leq \frac{1}{4}$

Quitte à remplacer  $u$  par  $u - \frac{1}{|B_1|} \int_{B_1} u$ , on peut supposer  $\int_{B_1} u = 0$

~~Partie associée de l'accompagnement~~  
 Pour la méthode halbuelle en posant  $\chi\left(\frac{r}{\rho}\right)(u-u(0))$  comme fonction test

$$\begin{aligned} \int_{B_\rho} |\nabla u|^2 &\leq \frac{C}{\rho^2} \int_{B_\rho} |u(r) - u(0)|^2 dx \\ &\leq \frac{C}{\rho^2} \rho^{N+2\alpha} \|u\|_{L^2(B_1)}^2 \quad \text{par l'estimation } e^\alpha \end{aligned}$$

$$\leq C \rho^{N-2+2\alpha} \|\nabla u\|_{L^2(B_1)}^2$$

par une variante de Poincaré  $\int_{B_1} u = 0$

Th (Régularité  $\mathcal{C}^\alpha$ )    Si  $-\operatorname{div}(A \nabla u) = f$  dans  $\Omega$   
 avec  $u \in H^1(\Omega)$ ,  $f \in L^q$ ,  $q > \frac{N}{2}$  alors  $u \in \mathcal{C}^\alpha(\bar{\Omega})$   
 $\forall K \subset \subset \Omega$

Dém.: De nouveau il suffit de traiter le cas  $B_1 \subset \subset \Omega$

• On va d'abord montrer l'estimation raffinée

~~On fait la preuve pour  $N \geq 3$~~  ( $n=2$  plus facile)

Soit  ~~$\Omega \subset \mathbb{R}^N$~~  avec  $R / B_R \subset \Omega$

On suppose que  $f \in L^{\frac{n}{n-2+2\alpha}}$   $\forall r \leq \frac{R}{2}$   $\int_{B_r} |\nabla u|^2 dx \leq C r^{n-2+2\alpha}$

Par cela: Soit  $r < r \leq \frac{R}{2}$

On décompose  $u = v + w$

avec  $\begin{cases} -\operatorname{div}(A \nabla v) = f \text{ i.e. } v \in H_0^1(B_r) \\ \frac{\partial v}{\partial B_r} = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} -\operatorname{div}(A \nabla w) = 0 \\ \frac{\partial w}{\partial B_r} = \frac{\partial u}{\partial B_r} \end{cases}$

Par construction de  $w$  on a  $\|w\|_{H^1(B_r)} \leq \|u\|_{H^1(B_r)}$

• Par  $v$ : avec l'estimation habitualle: car  $v \in H_0^1$

$$\begin{aligned} \int_{B_r} |\nabla v|^2 &\leq \left( \int_{B_r} |f|^q \right)^{\frac{1}{q}} \left( \int_{B_r} |v|^q \right)^{\frac{1}{q}} \leq \|f\|_{L^q} \|v\|_{L^q(B_r)}^{\frac{1}{q}} \\ &\leq \|f\|_{L^q} \|v\|_{L^{\frac{2N}{N-2}}(B_r)}^{\frac{N}{N-2}} \\ &\leq C \|\nabla v\|_{L^2(B_r)}^2 \end{aligned}$$

puisque ne dépend que de  $\|f\|_{L^q(\Omega)}$   
+ Sobolev

donc  $\int_{B_r} |\nabla v|^2 dx \lesssim r^{\frac{2N}{p}}$

• Par  $w$  on utilise le lemme précédent

$$\int_{B_r} |\nabla w|^2 dx \leq \left( \frac{C}{r} \right)^{n-2+2\alpha} \int_{B_r} |\nabla w|^2 dx$$

On a donc

$$\begin{aligned} \int_{B_\ell} |\nabla u|^2 &\leq 2 \int_{B_\ell} |\nabla v|^2 + 2 \int_{B_\ell} |\nabla w|^2 \leq 2 r^{\frac{2N}{P}} + C_2 \left(\frac{\ell}{r}\right)^{N-2+2\alpha} \int_{B_r} |\nabla w|^2 \\ &\leq 2 r^{\frac{2N}{P}} + C_4 \left(\frac{\ell}{r}\right)^{N-2+2\alpha} \underbrace{\int_{B_r} |\nabla u|^2 + C_4 \left(\frac{\ell}{r}\right)^{N-2+2\alpha} r^{\frac{2N}{P}}}_{\leq C r^{\frac{2N}{P}}} \quad \ell \leq r \\ &\leq C r^{\frac{2N}{P}} + C \left(\frac{\ell}{r}\right)^{N-2+2\alpha} \int_{B_r} |\nabla u|^2 \end{aligned}$$

Finalement  $\forall \ell \leq r \quad \int_{B_\ell} |\nabla u|^2 d\omega \leq C \left( r^{2\beta} + \left(\frac{\ell}{r}\right)^{N-2+2\alpha} \int_{B_r} |\nabla u|^2 dx \right) \leq \int_{B_r} |\nabla u|^2 dx$

Rem On s'intéresse à  $r$  petits on peut toujours supposer que  $\beta$  est petit

Lemme: Si  $\varphi \geq 0$   $\uparrow$  sur  $[0, R]$

Si  $\exists A, B > 0 \quad \alpha, \beta > 0 \quad \alpha < \beta < \alpha$  tels que  
 $\varphi(r) \leq A \left(\frac{r}{R}\right)^\alpha + B r^\beta \quad \forall 0 < r \leq R$   
Alors  $\exists C(R) / \varphi(r) \leq C(R) r^\gamma \quad \forall 0 < r \leq R$  avec  $\alpha < \gamma < \beta$

avec le lemme: on déduit  $\int_{B_\ell} |\nabla u|^2 \leq C \ell^{N-2+2\alpha}$  avec  $0 < \alpha < \alpha$

et on conclut avec le lemme de Campanato

Démonstration: on remarque que  $\forall z \in ]0, 1[$  on peut prendre  $\ell = zr$   
 $\Rightarrow \forall r \leq R \quad \varphi(zr) \leq A z^\alpha + B r^\beta$

On choisit  $z / 2A z^\alpha = z^\gamma \Rightarrow z \in ]0, 1[ \quad (A \text{ est quelconque})$

donc  $\varphi(zr) \leq z^\gamma \varphi(r) + B r^\beta$

en itérant

$$\begin{aligned}
 \varphi(z^{k+1}r) &\leq z^{\gamma} \varphi(z^kr) + B (z^kr)^{\beta} \\
 &\leq z^{\gamma} \left[ z^{\gamma} \varphi(z^{k-1}r) + B (z^{k-1}r)^{\beta} \right] + B (z^kr)^{\beta} \\
 &\leq z^{2\gamma} \varphi(z^{k-1}r) + B z^{\gamma} (z^{k-1}r)^{\beta} + B (z^kr)^{\beta}
 \end{aligned}$$

En itérant

$$\begin{aligned}
 \varphi(z^{k+1}r) &\leq z^{(k+1)\gamma} \underbrace{\varphi(r)}_{\leq \varphi(R)} + B \sum_{\ell=0}^k z^{(k-\ell)\gamma} (z^\ell r)^{\beta} \\
 &\leq B_r^{\beta} z^{k\gamma} \underbrace{\sum_{\ell=0}^k (z^\ell)^{\beta-\gamma}}_{z^{k(\beta-\gamma)}} \quad \text{car } z < 1 \\
 &\quad \beta - \gamma < 0
 \end{aligned}$$

Dès  $\varphi(z^{k+1}r) \leq C(R) \left[ z^{(k+1)\gamma} + B R^{\beta} z^{k\beta} \right]$

$$\leq \tilde{C}(R) z^{k\gamma}$$

$\forall 0 < r < r_0$  on peut trouver  $k$  /  $z^{k+1}r \leq r \leq z^kr$

$$\begin{aligned}
 \text{dès } \varphi(r) &\leq \varphi(z^kr) \leq \tilde{C}(R) z^{(k-1)\gamma} \\
 &\leq \underbrace{\tilde{C}(R)}_{z^2} \left( \frac{r}{r_0} \right)^{\gamma} \\
 &\text{mais } z \text{ est fixe}
 \end{aligned}$$

Classification des EDP: semi-linéaires = la partie principale est linéaire.

$$\text{Ex: } -\Delta u + |u|^2 u = 0, \quad \partial_t u - \Delta u = u^2(1-u), \quad i\partial_t u + \Delta u + |u|^2 u = 0$$

• quasi-linéaire: linéaire / aux dérivées d'ordre maximal = 0

$$\text{Ex: } \operatorname{div}(A(\nabla u) \nabla u) = 0 \text{ (surface minimale)} \\ \partial_t u + u \partial_x u = 0 \text{ (Burgers)}$$

• complètement non-linéaire (fully nonlinear)

$$\begin{aligned} \det(D^2u) &= 0 && \text{(Monge-Ampère)} \\ -\partial_t \varphi + |\nabla \varphi|^2 &= 0 && \text{(Hamilton-Jacobi)} \end{aligned}$$

Les équations elliptiques non-linéaires apparaissent:

- en physique (mécanique des fluides, élasticité, cinématique chimique, etc)
- en géométrie (plongement isométrique, surface minimale, problème de Yamabe)

## I Application du théorème du pt fixe de Schauder

### 1) Point fixe de Schauder

Rappel: Th (Brouwer)  $K$  compact convexe  $\subset \mathbb{R}^n$   $f: K \rightarrow K$   $C^0$

$$\boxed{\exists x \in K \quad f(x) = x}$$

Def:  $F: A \subset X \rightarrow X$ ,  $X$  Banach est compacte si  $F$  est  $C^0$   
et  $\forall B$  borné  $F(B)$  est relativement compact

Rem: si  $F$  est linéaire la 2<sup>ème</sup> condition  $\Rightarrow$  continue

dans la terminologie Leray-Schauder compact = complètement continu

Th (point fixe de Schauder)  $X$  Banach  $\Gamma \subset X$  fermé borné convexe:  
 $\exists x \in \Gamma \quad F(x) = x$

Thm: Lemme:  $\forall \varepsilon > 0 \quad \exists f_\varepsilon, F_\varepsilon$  sous env de diam finie /

$$\boxed{f_\varepsilon: \Gamma \cap F_\varepsilon \rightarrow \Gamma \cap F_\varepsilon \quad C^0 \text{ et}}$$

$$\|f - f_\varepsilon\|_{L^\infty} \leq \varepsilon$$

En utilisant le lemme:  $\Gamma \cap F_\varepsilon$  est un compact convexe donc

Brouwer  $\Rightarrow \exists x_\varepsilon \in \Gamma \cap F_\varepsilon / f_\varepsilon(x_\varepsilon) = x_\varepsilon$

Par  $\varepsilon = \frac{1}{n}$   $x_n \in \Gamma \cap E_n$  /  $F_n(x_n) = x_n$

$\Gamma$  est borné donc  $x_n$  est borné,  $f$  est continue donc  $\exists_{n_k} \forall_{y \in X} F(x_{n_k}) \rightarrow y \in \Gamma$   
( $\Gamma$  est fermé)

Mais  $\underbrace{f_{n_k}(x_{n_k}) - F(x_{n_k})}_{\| \cdot \| \leq \frac{1}{n_k}} = x_{n_k} - f(x_{n_k})$  donc  $x_{n_k} \rightarrow y$   
comme  $f$  est  $C^0$   $F(x_{n_k}) \rightarrow F(y)$

Donc  $f(y) = y$

Démonstration  $F(\Gamma)$  est compact  $F(\Gamma) \subset \bigcup_{i=1}^N B(w_i, \frac{\varepsilon}{2})$   
o.p.s chaque boule contient d'un élément de  $F(\Gamma) \subset \Gamma$  donc  
 $F(\Gamma) \subset \bigcup_{i=1}^N B(w_i, \varepsilon)$  avec  $w_i \in \Gamma$

On pose  $w_i(x) = 2\varepsilon - \|x - w_i\|$  si  $\|x - w_i\| \leq 2\varepsilon$   $w_i: X \rightarrow \mathbb{R}$   
 $= 0$  si  $\|x - w_i\| > 2\varepsilon$  et  $w_i$  est  $C^0$

De plus  $\sum_{i=1}^N w_i(x) \neq 0 \quad \forall x \in F(\Gamma)$

donc  $a_i(x) = \frac{w_i(x)}{\sum_1^N w_i}$  est  $C^0$  sur  $F(\Gamma)$  et  $\sum_1^N a_i = 1 \quad \forall x \in F(\Gamma)$

On définit alors  $F_\varepsilon(x) = \sum_{i=1}^N a_i(F(x)) w_i$

$F_\varepsilon$  est  $C^0$  sur  $\Gamma$ , comme  $w_i \in \Gamma$   $a_i \geq 0$   $\sum_1^N a_i = 1$  et  $\Gamma$  convexe

$F_\varepsilon: \Gamma \rightarrow \Gamma \cap \text{Vect}(w_1, \dots, w_N)$

donc  $F_\varepsilon: \Gamma \cap \langle w_1, \dots, w_N \rangle \rightarrow \Gamma \cap \langle w_1, \dots, w_N \rangle$  est  $C^0$

Finallement : si  $x \in \Gamma$   $F_\varepsilon(x) - F(x) = \sum_{i=1}^N a_i(F(x)) (w_i - F(x))$

Par déf des  $a_i$   $\|F_\varepsilon(x) - F(x)\| \leq 2\varepsilon \sum_{i=1}^N a_i \leq 2\varepsilon$   
(si  $a_i(F(x)) \neq 0$   $\|F(x) - w_i\| \leq 2\varepsilon$ )

## 2) Application 1

Th Sat {Équation semi-linéaire à non linéaire sous l'hypothèse}  
 $\begin{cases} -Au + f(x, u) = 0 \\ u = 0 \end{cases}$  sur  $\Omega$  borné  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de Carathéodory:  
 $f(\cdot, u)$  normale  $L^\infty$ ,  $f(x, \cdot)$  est  $C^0$  pp  $x \in \Omega$

On suppose que  $|f(x, u)| \leq |g(x)| + |u|^p$  avec  $p < 1$  et  $g \in L^2$

alors il au moins une solution faible  $\in H_0^1(\Omega)$

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v + \int_{\Omega} f(x, u) v = 0 \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)$$

Rév.: La méthode peut être étendue à  $-\operatorname{div}(A(u) \nabla u) = f(x, u)$

Dém.: Si  $v \in L^2$  on pose  $u = T(v)$  la solution de

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi + \int_{\Omega} f(x, v) \varphi = 0 \quad \forall \varphi \in H_0^1(\Omega)$$

( $\Rightarrow$ ) solution faible de  $-\Delta u + f(x, v) = 0$

•  $T(v)$  est bien définie car si  $v \in L^2$   $f(x, v) \in L^2$

• de plus en posant  $u = T(v)$  comme fonction test:

$$\alpha \|u\|_{H^1}^2 \leq \int_{\Omega} (g(x) + C|x|^{\beta}) u \, dx$$

$$\leq \|g\| \|u\| + C \int_{\Omega} |x|^{\beta} |u| \, dx$$

donc par Hölder et Young

$$\|u\|_{H^1}^2 \leq C \left( \|g\|_{L^2}^2 + \|v\|_{L^2}^{2\beta} \right)$$

$$\text{si } \|v\| \leq R \quad \|u\|_{H^1}^2 \leq C \left( \|g\|_{L^2}^2 + R^{2\beta} \right)$$

C ne dépend que de  $\alpha$  et  $\beta$

on peut choisir  $R$  quand pour avoir

$$\|u\|_{H^1}^2 \leq R$$

$$\text{donc: } T: L^2 \cap B(0, R) \rightarrow L^2 \cap B(0, R)$$

en fait l'image de  $T \subset H^1$

• comme l'injection  $H^1 \hookrightarrow L^2$  est compacte, il suffit de montrer la continuité.

• Si  $v_n \rightarrow v$  dans  $L^2$  on pose  $u = T(v) \in H_0^1$

$$u_n = T(v_n) \in H_0^1$$

$u_n$  borné dans  $H^1$ , on peut supposer  $u_n \rightharpoonup \bar{u}$   $H^1$  faible  
 $u_n \rightharpoonup \bar{u}$   $L^2$  fort

On peut aussi supposer (gratuite à reextraire)  $u_n \rightharpoonup \bar{u}$   $L^2$   
et  $v_n \rightharpoonup v$   $L^2$

$$\forall \varphi \quad \int_{\mathbb{R}} D u_m \cdot \nabla \varphi + \int_{\mathbb{R}} f(x, u_m) \varphi = 0$$

$$\int_{\mathbb{R}} D u_m \cdot \nabla \varphi \rightarrow \int_{\mathbb{R}} D \bar{u} \cdot \nabla \varphi \quad \text{par } \text{au faible } H^1$$

$$f(x, u_m) \rightarrow f(x, \bar{u}) \text{ pp par la C°}$$

$$\text{de plus } |f(x, u_m)| \leq |g| + C |u_m|^\beta \leq |g| + C |h|^\beta \in L^2$$

$$\text{donc par convergence dominée } \int_{\mathbb{R}} f(x, u_m) \varphi \rightarrow \int_{\mathbb{R}} f(x, \bar{u}) \varphi$$

$$\text{donc } \bar{u} \text{ vérifie } \begin{cases} -\Delta \bar{u} + f(x, \bar{u}) = 0 \\ \bar{u} \in H_0^1(\mathbb{R}) \end{cases}$$

$$\text{Par unicité pour cette équation linéaire } \bar{u} = u$$

$$\text{On a donc obtenu qu'une sous suite } T(v_{n_k}) \rightarrow u$$

Mais par unicité de la lim, toutes les sous suites CV vers u

$$\text{donc } T(v_n) \rightarrow u$$

• Par le fait de Schauder, il existe v / T(v) = v

Rem.: l'hypothèse sur la non-linéarité et les restrictions  
 ||| Mais dès qu'on autorise une non-linéarité linéaire, il faut  
 être prudent  $\rightarrow$  Spectre:  
 si  $f(x, u) = -\lambda u + g$  avec  $\lambda \in \text{Sp}(-\Delta)$   
 on ne peut plus l'esp. résoudre  $-\Delta u - \lambda u = -g$   
 (l'image est de codim 1)

$$\frac{\text{Th 2}}{\parallel} \Rightarrow \text{borné } \begin{cases} -\Delta u + f(x, u) = 0 \\ u \in H_0^1(\mathbb{R}) \end{cases} \quad f \in C^1(\overline{\mathbb{R}} \times \mathbb{R})$$

$$\text{et } \frac{\partial f}{\partial u} \geq 0 \quad \forall u$$

Alors  $\exists ! u \in H_0^1(\mathbb{R})$  solution

dém.: Pour l'existence: on pose  $f_j(x, u) = f(x, u)$  si  $|u| \leq j$   
 $= f(x, j+1)$  si  $|u| > j+1$

alors f est bornée et  $\frac{\partial f_j}{\partial u} = 0$  si  $|u| \geq j+1$  et au recolle pour avoir  $f_j$  es

$$\text{• Pour chaque } j, \text{ on résout } \begin{cases} -\Delta u_j + f(x, u_j) = 0 \\ u_j \in H_0^1(\Omega) \end{cases}$$

comme  $f_j$  est Lip c'est équivalent à

$$\begin{cases} -\Delta u_j + \lambda_j(x, u_j)u_j = g(x) & . g(x) = -f(x, 0) \\ u_j \in H_0^1(\Omega) & \in L^\infty(\Omega) \end{cases}$$

.  $\lambda_j(x, v) = \int_0^1 \frac{\partial f_j}{\partial v}(x, sv) ds \geq 0$

$\forall v \in L^2(\mathbb{R})$ , on définit  $u = Tv$  l'unique solution faible de

$$\begin{cases} -\Delta u + \lambda_j(x, v)u = g(x) \\ u \in H_0^1(\Omega) \end{cases}$$

comme  $\lambda_j \geq 0$   $\|Du\|_{L^2} \leq \|g\|_{L^2}$  + Poincaré  $\Rightarrow \|u\|_{H^1} \leq C\|g\|_{L^2}$

En choisissant  $R$  assez grand :

$$T = L^2 \cap B(0, R) \hookrightarrow, T \text{ est compacte car } T(B_{L^2}(0, R)) \subset \overset{H^1}{\underset{H^1}{\beta}}(0, R)$$

.  $T$  est  $C^0$  même argument qu'avant

$$\Rightarrow \forall j \exists u_j \in H_0^1(\Omega) \text{ solution et } \|u_j\|_{H^1}^2 \leq C\|g\|_{L^2}^2$$

$$\text{De plus } g \in L^\infty, \lambda_j \geq 0 \xrightarrow[\text{principe du maximum}]{} \|u_j\|_{L^\infty} \leq \|g\|_{L^\infty}$$

Par déf de  $f_j$ , pour  $j$  assez grand  $f_j(x, u_j) = f(x, u_j)$

donc  $\begin{cases} -\Delta u_j + f(x, u_j) = 0 \\ u_j \in H_0^1(\Omega) \end{cases}$

$u_j$  est bornée dans  $H^1$  et  $L^\infty$ , on a alors qu'il suffit d'extraire

$$u_j \rightarrow u \in H_0^1 \cap L^\infty \text{ avec convergence dans}$$

- $H^1$  faible
- $L^\infty$  faible \*
- $L^2$  fort
- pp en étant dominé

La seule difficulté est de montrer que

$$\int_{\Omega} f(x, u_i) \varphi dx \xrightarrow{i \rightarrow \infty} \int_{\Omega} f(x, u) \varphi dx$$

On a ~~évidemment~~  $|f(x, u_i) - f(x, u)| \leq C |u_i - u|$  grâce à la borne  $L^\infty$

L'unicité est aussi une conséquence de l'estimation d'énergie ou du pp du Max

Rem: Le résultat s'applique à  $-\Delta u + u^3 = h(x)$

On peut aussi utiliser une méthode de continuation pour arriver au résultat

### Application 2 Equation de Navier-Stokes statique

$$\begin{cases} \rightarrow \Delta u + u \cdot \nabla u + \nabla p = F, \quad \operatorname{div} u = 0 \\ u|_{\partial\Omega} = 0 \end{cases}$$

$$H = \left\{ u \in L^2(\Omega, \mathbb{R}^3) \mid \operatorname{div} u = 0 \right\}$$

$$V = \left\{ u \in H_0^1 \mid \operatorname{div} u = 0 \right\}$$

Formulation faible :

$$\left\{ \begin{array}{l} \rightarrow \int_{\Omega} \nabla u : \nabla v - \int_{\Omega} u \otimes u : \nabla v = \int_{\Omega} F v \quad \forall v \in V \\ u \in V \end{array} \right.$$

Rem: pour montrer que solution régulière faible  $\Rightarrow$  solution forte  
Il faut utiliser  $\int_{\Omega} f v = 0 \quad \forall v \in V \Rightarrow f = \nabla p$

Th:  $\forall F \in L^2(\Omega)$   $\exists$  une solution faible,  $\Omega$  borné régulier  $N \leq 4$   
De plus il y a unicité si  $\|F\|_{L^2}$  est suffisamment petite

Dém: Existence: pour  $N \leq 3$  (on fait  $N=3$ )  
On utilise Schauder avec  $X = H \cap H_0^{3/4}$   
(Rem: Motivation  $H^{3/4} \hookrightarrow L^4$ )

On peut prendre  $\|u\|_{H^1(\Omega)} = \inf \left\{ \|v\|_{H^1(\Omega)} \mid v \in V \text{ et } Pv = u \right\}$

Si  $v \in X$ , On note

$$\left\{ \begin{array}{l} \int_{\Omega} \nabla v \cdot \nabla w - \int_{\Omega} v \cdot (\nabla \cdot \nabla w) = \int_{\Omega} f w \quad \forall w \in V \\ v \in \mathbb{H}^1(\Omega) \end{array} \right.$$

En effet Lax-Milgram

$$a(u, w) = \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla w - \int_{\Omega} u \cdot (\nabla \cdot \nabla w)$$

$$\begin{aligned} |a(u, w)| &\leq \int_{\Omega} \|u\|_{H^1} \|\nabla w\|_{H^1} + \|u\|_{L^4} \|\nabla w\|_{L^4} \|\nabla w\|_{H^1} \\ &\leq C(\|w\|_X) \|u\|_{H^1} \|w\|_{H^1} \end{aligned}$$

$$a(u, u) = \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla u - \underbrace{\int_{\Omega} u \cdot (\nabla \cdot \nabla u)}_{u^i u^j \partial_i u^j} + \epsilon p = 0$$

$\rightarrow a$  coercive

$\Rightarrow \exists ! u$  solution on pose  $u = T v$

Lax-Milgram

$$\text{si } \|v\|_X \leq R \quad \text{alors } \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla u \leq \|f\|_{L^2} \|u\|_{L^2}$$

$$\text{Poincaré} \Rightarrow \|u\|_{H^1} \leq C \|f\|_{L^2}$$

donc pour  $R$  assez grand:

$T: B_X(0, R) \hookrightarrow \begin{cases} T \text{ est à valeurs dans } H^1 \hookrightarrow X \\ T \text{ est } C^0 \text{ (arguments du même type) } \end{cases} - \text{compacte}$

Rem: Pour  $N=4$  Il faut raffiner un peu, l'injection  $H^1 \hookrightarrow L^4$  est continue,  $T$  n'est plus compacte et la preuve ci-dessous ne marche plus

On peut faire un "schéma itératif" à la main au début le point fixe de Leray-Schauder

Unicité si  $u_1, u_2$  sont solutions,  
on  $\|u_1\|_{H^1} \leq C \|f\|_{L^2}$

$$\rightarrow \int_{\Omega} \nabla(u_1 - u_2) \cdot \nabla w + \int_{\Omega} [(u_1 - u_2)(u_1 \cdot \nabla w) + u_2(u_1 - u_2) \cdot \nabla w] = 0$$

$$\text{On prend } w = u_1 - u_2$$

$$\rightarrow \|\nabla(u_1 - u_2)\|_{L^2}^2 \leq \underbrace{\left(\frac{\|u_1\|_{L^4} + \|u_2\|_{L^4}}{L^4}\right)}_{\leq C} \|u_1 - u_2\|_{L^4} \|\nabla(u_1 - u_2)\|_{L^2}$$

avec Poincaré et Sobolev

$$C \|u_1 - u_2\|_{H^1}^2 \leq \underbrace{C \left( \|u_1\|_{H^1} + \|u_2\|_{H^1} \right)}_{\leq \tilde{C}} \|u_1 - u_2\|_{H^1}^2$$

## II Un exemple de bifurcation

$$(*) \quad \begin{cases} -\Delta u - u(1-u^2) = 0 \\ u|_{\partial\Omega} = 0 \end{cases}$$

Le banc régulier  $\subset \mathbb{R}^N$   
 $N \leq 3$

Réu: problème de valeurs propres "non-linéaire"  
 $u=0$  est toujours solution

Rappels:  $\Delta$ -Opérateur  $D(-\Delta) = H^2 \cap H_0^1(\Omega)$  et autoadjoint à résolvante compacte

Dom: • symétrique évident  
•  $D(A^*) = \{v \in L^2(\Omega) / \begin{array}{l} L^2 \rightarrow \mathbb{R} \\ u \mapsto (Au, v)_{L^2} \text{ et continue} \end{array}\}$

si  $u \mapsto (Au, v)$  est  $C^0$  sur  $L^2$ ,  $\exists f \in L^2 \quad (Au, v)_2 = (\#u, f)_{L^2}$   
 $\#u \in L^2$

Par existence et régularité elliptique,  $\exists w \in H^2 \cap H_0^1 / f = Aw$

donc  $(Au, v) = (u, A^*w) \quad \forall u \in H^2 \cap H_0^1$

donc  $(Au, v-w) = 0$  comme  $Hg \in L^2 \quad \exists u \in H^2 \cap H_0^1 / g = Au$

on déduit  $v=w \in H^2 \cap H_0^1$

La réciproque est claire

•  $A$  est inversible par existence et régularité elliptique  
 $A^{-1}: L^2 \xrightarrow{\text{compact}} H^2 \hookrightarrow L^2$  donc  $A^{-1}$  est compact

Collatice:  $\sigma(-\Delta) = \{\lambda_n\}_{n \in \mathbb{N}} \quad \lambda_n \rightarrow +\infty$

$\lambda_0 > 0$ , de plus  $\lambda_0$  est simple ( $\mathcal{R}$  connexe)  
(via th spectrale)

On remarque que (\*) pour  $\lambda < \lambda_0$  a seulement 0 comme solution  
 $\hookrightarrow$  on étudie au voisinage de  $\lambda_0$

Possons  $F(u, \lambda) = -\Delta u - \lambda u(1-u^2) \quad \lambda \in \nu(\lambda_0)$   
 $u \in \mathcal{V}_{H^2 \cap H_0^1}(0)$

On pose  $L_0 = -\Delta u - \lambda_0 u \quad \text{Ker } L_0 = \{\varphi\}$   
avec  $\varphi \in H^2 \cap H_0^1 \quad \|\varphi\|_{L^2} = 1$

Th:  $\exists N(\lambda_0)$  voisinage de  $\lambda_0$ ,  $N(0)$  voisinage de 0 dans  $H^2 \cap H_0^{-1}(\Omega)$

$$\left\| \begin{array}{l} F(u, \lambda) = 0 \\ u \in N(0) \\ \lambda \in N(\lambda_0) \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} u = 0 \\ \text{on} \\ \exists \tilde{N}(0) \text{ voisinage de } 0 \\ u = \alpha [\varphi + N(\alpha)] \\ \lambda = \lambda(\alpha) \end{array} \right. \quad \text{avec } u(0) = 0 \text{ négligible}$$

Dém: Idée: th des fonctions implicites

Mais  $D_u F(0, \lambda_0) = L_0$  n'est pas inversible  
 → généralisation Méthode de Lyapunov Schmidt

$$L_0: (\varphi)^\perp \cap H^2 \cap H_0^{-1} \longrightarrow \text{Im } L_0 = (\varphi)^\perp \text{ est inversible}$$

$$\text{On pose } u = \alpha \varphi + v \quad v \text{ petit, } \alpha \text{ petit} \\ \lambda = \lambda_0 + \mu \quad \mu \text{ petit}$$

$$F(u, \lambda) = 0 \Leftrightarrow G(v, \mu, \alpha) = 0$$

Q:  $H^2 \xrightarrow{u \mapsto u^3} L_0^2$  est  $C^\infty$   $D\varphi(u).h = 3u^2 h$  donc  $F$  et  $G$  sont  $C^\infty$

$$G(v, \mu, \alpha) = -\Delta v - \lambda_0 v - \mu v + (\lambda_0 + \mu) v^3 \\ = L_0 v - \mu \alpha \varphi - \mu v + (\lambda_0 + \mu) [\alpha \varphi + v]^3$$

$$G(v, \mu, \alpha) = 0 \Leftrightarrow L_0 v = \mu \alpha \varphi + \mu v - (\lambda_0 + \mu) [\alpha \varphi + v]^3 \\ \Leftrightarrow (1) \quad L_0 v = \mu \alpha \varphi + \mu v - (\lambda_0 + \mu) [\alpha \varphi + v]^3 \quad (1) \\ \mu \alpha = (\lambda_0 + \mu) ([\alpha \varphi + v]^3, \varphi)_{L^2} = 0 \quad (2)$$

$$\Pi_0 w = w - (w, \varphi) \varphi$$

On étudie d'abord (1) On étudie  
 H:  $H^2 \cap H_0^{-1} \cap (\varphi)^\perp \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow L^2 \cap (\varphi)^\perp$

$$H(v, \mu, \alpha) = 0$$

$$L_0 v - \Pi_0 (\mu \alpha \varphi + \mu v - (\lambda_0 + \mu) [\alpha \varphi + v]^3) = \cancel{\mu \alpha \varphi}$$

$$D_\alpha H(0, 0, 0) = L_0 \text{ donc inversible}$$

Par le th des fonctions implicites

$$H(v, \alpha, \mu) = 0 \quad (\Rightarrow) \quad v = V(\alpha, \mu) \quad \text{au vns de } C^{\infty} \text{ avec } V(0, 0, 0)$$

On remarque de plus que  $V(0, \mu) = 0 \quad \forall \mu$

en effet  $H(0, 0, \mu) = \cancel{V(0, \mu)} = 0$

Donc on peut factoriser  $v = \alpha \tilde{V}(\alpha, \mu)$

On donc (5)  $\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} v = \alpha \tilde{V}(\alpha, \mu) \\ \mu \alpha - (\lambda_0 + \mu) \left( (\alpha \varphi + \alpha \tilde{V}(\alpha, \mu))^3, \varphi \right)_{L^2} = 0 \end{array} \right.$

Pour résoudre (2), on remarque que  $\alpha = 0$

on  $\cancel{\mu \alpha - (\lambda_0 + \mu) \left( (\varphi + \tilde{V}(\alpha, \mu))^3, \varphi \right)_{L^2}} = 0$

On pose  $h(\mu, \alpha) = \mu - \alpha^2(\lambda_0 + \mu) \left( (\varphi + \tilde{V}(\alpha, \mu))^3, \varphi \right)_{L^2}$

$h$  est  $C^{\infty}$   $h(0, 0) = 0$

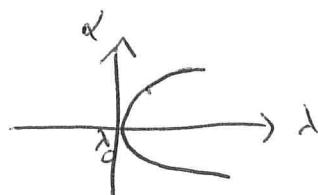
$$\frac{\partial h}{\partial \mu}(0, 0) = 1 \quad \text{donc } h(\mu, \alpha) = 0 \Leftrightarrow \mu = M(\alpha)$$

On donc tps 2 solutions

$$\begin{aligned} & \alpha = 0 \quad \text{ou} \quad \mu = M(\alpha) \\ & \mu = M(\alpha) \quad \text{donc} \quad \begin{aligned} & u = 0 \\ & \lambda = \lambda_0 + M(\alpha) \\ & u = \alpha (\varphi + \tilde{V}(\alpha, M(\alpha))) \end{aligned} \end{aligned}$$

Réon: . on peut calculer  ~~$M(\alpha)$~~

$\circ \frac{\partial h(0)}{\partial \alpha} = 0$





on en déduit donc que  $\frac{\partial h}{\partial \alpha}(0,0) < 0$  ?  
 donc  $H'(0) > 0$   
 on a donc  $\exists \alpha \mu = H(\alpha) (\Rightarrow \mu > 0)$  au voisinage de 0

Reformulation du résultat: au voisinage de  $(0, \lambda_0)$

$$F(u, \lambda) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} u = 0 & \text{si } \lambda \leq \lambda_0 \\ u = 0 \text{ ou } u \text{ naturelle si } \lambda > \lambda_0 \end{cases}$$

$\lambda_0$  est un point de bifurcation

### III Méthodes Variationnelles

1) Retour sur le cas linéaire

$$J(u) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 - \int_{\Omega} fu \quad u \in H_0^1(\Omega) \quad \Omega \text{ convexe}$$

$$\text{Th: } \exists u \in H_0^1(\Omega) \quad / \quad J(u) = \inf_{v \in H_0^1(\Omega)} J(v)$$

||  
•  $u$  vérifie  $-\Delta u = f$   $\Omega$  au sens de distribution  
(Eq d'Euler-Lagrange)

Rem: cas particulier d'un théorème très classique

$$\text{Dom: } J \text{ est bornée: } J(u) \geq \frac{1}{2} \|\nabla u\|_{L^2}^2 - \|f\|_{L^2} \|u\|_{L^2}$$

$$\geq \alpha(\Omega) \left[ \|\nabla u\|_{H^1}^2 - C(\Omega) \|f\|_{L^2} \|\nabla u\|_{L^2} \right]$$

$$\geq -C(\Omega) \|f\|_{L^2}^2$$

donc  $J = \inf \in \mathbb{R}$

l'inf est atteint soit  $u_n \in H_0^1(\Omega) / J(u_n) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} J$   
 $J(u_n)$  est bornée donc  $\frac{1}{2} \|\nabla u_n\|^2 \leq M + \|f\| \|u_n\|$

et donc de nouveau avec Poincaré  $\|f\|_1 / \|u_n\| \leq C$

$f_n'(x)$  est un élément  $H^1_0(\Omega)$  et une suite forte /  
 $u_n \rightarrow u$   $H^1$  faiblement.

$\int_{\Omega} f_n u_n \rightarrow \int_{\Omega} f u$  par définition de la convergence faible

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} |\nabla u_n|^2 \geq \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \quad (\text{du à la convexité})$$

En effet on remarque que

$$\int_{\Omega} |\nabla u_n|^2 \geq \int_{\Omega} |\nabla u|^2 + 2 \underbrace{\int_{\Omega} \nabla u_n \cdot \nabla (u_n - u)}_{\rightarrow 0 \text{ par convergence}} \quad n \rightarrow \infty$$

faible

$$\text{donc } \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} |\nabla u_n|^2 \geq \int_{\Omega} |\nabla u|^2$$

on trouve donc que  $I \geq J(u)$  donc le min est atteint

en  $u$

De plus  $\forall v \in H^1_0(\Omega) \quad J(v) \geq J(u)$

$$J(u+t v) = J(u) + t \int_{\Omega} (2 \nabla u \cdot \nabla v - f v) + t^2 \int_{\Omega} |\nabla v|^2$$

$$\text{donc } t \int_{\Omega} (2 \nabla u \cdot \nabla v - f v) \geq -t^2 \|\nabla v\|^2$$

donc en prenant  $t > 0$  et en faisant tendre vers 0

$$\text{on trouve que } \int_{\Omega} 2 \nabla u \cdot \nabla v - f v = 0 \quad \forall v \in H^1_0$$

Rem pour stricte convexité on peut utiliser l'unicité pour être solution faible

2) Un exemple Non-linéaire

$$\text{S'il } t \rightarrow g(t) \quad / \quad \begin{cases} t g(t) \geq 0 \\ g \in C^0(\mathbb{R}) \end{cases} \quad \exists c \in \mathbb{R} \quad / \quad g(t) \leq c(1+|t|^p)$$

$$\text{et } p \quad / \quad p+1 < 2^*$$

$$\text{On pose } G(t) = \int_0^t g(s) ds$$

$$\text{et } J(u) = \int_{\Omega} \frac{1}{2} \|\nabla u\|^2 + G(u) dx - \int_{\Omega} fu dx$$

avec  $f \in L^2(\Omega)$

$\Omega$  ayant une régularité

$$\text{Th: } \exists u \in H_0^1(\Omega) \quad / \quad J(u) = \inf_{v \in H_0^1(\Omega)} J(v)$$

$$\text{De plus } u \text{ vérifie l'équation } -\Delta u + g(u) = f$$

Rem: La condition de croissance sur  $g$  est restrictive

. Mais si on veut construire des solutions de l'EDP /  
on peut procéder comme dans le § sur les méthodes  
de point fixe: Si  $f \in L^\infty$  on traque la neutralité  
si  $u$  est grand et on utilise le principe du Non

Dém .  $J$  est minorée: On remarque que  $G(t) \geq 0 \quad \forall t$   
par la première condition

$$\text{donc } J(v) \geq \int_{\Omega} \frac{1}{2} \|\nabla v\|^2 - \int_{\Omega} fv dx$$

donc  $J$  est minorée grâce à l'étude de la  
fonctionnelle précédente

. Soit  $I = \inf_{v \in H_0^1} J(v) \quad (I \in \mathbb{R})$  et  $u$  une  
suite  $\overset{\text{dans } H_0^1}{\text{minimisante}}$ . Quitte à extraire  $u_m \xrightarrow{\text{dans } H^1} u$  et  $u_m \xrightarrow{\text{dans } L^2} u$

$$\lim J(u_m) \geq \int_{\Omega} \frac{1}{2} \|\nabla u\|^2 - \int_{\Omega} fu + \lim \int_{\Omega} G(u_m)$$

On peut aussi suffire que  $u_m \rightarrow u$  et

et  $u_m$  est dominée dans  $L^{p+1}$

donc par convergence dominée  $\int_{\Omega} G(u_m) dx \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} \int_{\Omega} G(u) dx$

Dès lors  $J(u)$  est un minimum

. Il reste l'équation d'Euler Lagrange:

$$J(u+t\omega) - J(u) \geq 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}, \quad \forall \omega \in H_0^1(\Omega)$$

$$\text{Mais } J(u+t\omega) = J(u) + t \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \omega + t^2 \int_{\Omega} |\nabla \omega|^2 + t \int_{\Omega} f \omega \\ + \underbrace{\int_{\Omega} [G(u+t\omega) - G(u)] dx}_{= t \int_{\Omega} \int_0^1 \log(u+t\omega) \omega dx}$$

$$\text{donc } t \left( \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \omega + \int_{\Omega} g(u) \omega - \int_{\Omega} f \omega \right)$$

$$\geq t \left( -t \int_{\Omega} |\nabla \omega|^2 - \int_{\Omega} \int_0^1 (g(u+t\omega) - g(u)) \omega dx \right)$$

$$\geq t r(t)$$

$$\text{avec } \lim_{t \rightarrow 0} r(t) = 0$$

$$\text{En effet } \forall \omega \in \mathbb{R} \quad \lim_{t \rightarrow 0} g(u+t\omega) - g(u) = 0$$

$$\text{et } |(g(u+t\omega) - g(u)) \omega| \leq C(1 + |u+t\omega|^p + |\omega|^p)|\omega|$$

$$\leq C(p)(1 + |u|^p + |\omega|^p)|\omega| \\ \leq C(p)(1 + |u|^{p+1} + |\omega|^{p+1}) \in L^{\frac{1}{p+1}}$$

$$\text{En utilisant } \frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1 \quad \text{on a } H_0^1 \subset L^{p+1}$$

$$\text{donc par convergence dominée } \lim_{t \rightarrow 0} \int_{\Omega} (g(u+t\omega) - g(u)) \omega dx = 0$$