

# Maîtrise de Mathématiques Fondamentales et Applications

## Grands Systèmes linéaires

### feuille de TP 3

24 Septembre 2009

#### Exercice - 1 Méthode de résolution par la factorisation LU

Algorithmes de résolution de systèmes triangulaires inférieures (à gauche) et supérieures (à droite)

ALGORITHME DE DESCENTE	ALGORITHME DE REMONTEE
Données: A, b. Résultat: x solution de A x= b	Données: A, b. Résultat: x solution de A x= b
<pre> pour i= 1 à n   s= 0   pour j = 1 à i-1     s = s + A(i,j) * x(j)   fin j   x(i) = (b(i) - s) / A(i,i) fin </pre>	<pre> pour i= n à 1   s = 0   pour j = i+1 à n     s = s + A(i,j) * x(j)   fin   x(i) = (b(i) - s)/A(i,i) fin </pre>

- 1- Ecrire une fonction MATLAB de prototype `function [x] = Descente (A, b)`, qui résoud un système linéaire triangulaire inférieure  $Ax = b$ .  
Tester la fonction en générant aléatoirement des matrices triangulaires inférieures inversibles (voir TP1), de tailles n et en effectuant : `b = rand(n,1)`, `norm(b - Descente(A,A*b))`.
- 2- Même question pour les matrices triangulaires supérieures inversibles. La fonction aura pour prototype, `function [x] = Remontee (A, b)`.
- 3- Ecrire une fonction MATLAB de prototype `function [L,U] = decompLU (A)` qui effectue la décomposition LU d'une matrice carrée.

Algorithme de décomposition A = LU

<pre> 1 Donnée: A. 2 Résultat: U triangulaire supérieure 3 L triangulaire inférieure (diagonale unité) 4 5 pour k = 1 à n 6   pour i = k+1 à n 7     A(i,k)= A(i,k)/ A(k,k) 8     pour j = k+1 à n 9       A(i,j)=A(i,j)-A(i,k)*A(k,j) 10    fin 11  fin 12 fin 13 Récupérer L et U à partir de A </pre>	<pre> Explications des notations et indications % : introduit un commentaire Commande MATLAB pour récupérer L et U U=triu(A); L = A - U + diag(ones(n,1)); </pre>
--	---

a- Evaluer cette fonction sur la matrice  $A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & -4 & 1 \\ 3 & 6 & 1 & -2 \\ -1 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 4 & 1 \end{bmatrix}$ .

Conclure en calculant tous les mineurs principaux d'ordre  $k, k = 1 \dots 3$  de A.

b- On considère la matrice de permutation  $P = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ .

Verifier que le produit PA admet une factorisation LU, en évaluant `[L,U] = decompLU(PA)`.

Expliquer alors comment résoudre un système linéaire dont la matrice est la matrice  $A$  ci-dessus.

**4-** La question précédente met en évidence la nécessité de pivot dans la factorisation LU de certaines matrices.

**a-** Montrer que pour toute matrice inversible  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , il existe une matrice de permutation  $P$  telle que la matrice  $PA$  admette une factorisation LU. Comparée à la factorisation LU, on a allégé les hypothèses sur la matrice  $A$  pour que la factorisation  $PA = LU$  soit possible. Lesquelles ?

**b-** Ecrire une fonction MATLAB de prototype `[L,U,P] = decompLUP(A)`, qui effectue une factorisation LU d'une matrice régulière  $A$  selon une méthode de Gauss avec pivot partiel, c'est à dire avec une permutation de lignes. (*L'algorithme est donné ci-dessous*).

Algorithme de décomposition PA = LU	
Donnée: A. Résultats: A contenant L, et U et P vecteur de permutation des lignes	Explications des notations et indications
-----	-----
pour i = 1 à n P(i) = i fin	% : introduit un commentaire
pour k = 1 à n	ipivot est telle que $ A(ipivot,k)  = \max  A(i,k)  \quad k \leq i \leq n$
recherche la ligne ipivot du pivot:	commande MATLAB de recherche du pivot :
permuter les lignes P(ipivot) et P(k)	[vpivot,ipivot]=max(abs(A(k:n,k))); ipivot = k - 1 + ipivot;
pour i = k+1 à n	commande MATLAB pour permuter les lignes P(ipivot) et P(k) :
A(i,k) = A(i,k)/A(k,k)	ip=P(ipivot); P(ipivot)=P(k); P(k)= ip;
pour j = k+1 à n	v=A(k,:); A(k,:) = A(ipivot,:); A(ipivot,:)= v;
A(i,j) = A(i,j)-A(i,k) * A(k,j)	
fin	
fin	

---

## Exercice - 2 Complexité de la méthode de décomposition LU

---

**1-** Complexité de la factorisation.

**a-** Modifier la fonction `[L,U] = decompLU(A)` de l'exercice précédent, en une fonction `[L,U,nop] = decompLU_nop(A)` qui retourne en plus le nombre de multiplications et de divisions effectuées pendant la factorisation LU.

(On Pourra initialiser `nop` à 0 en début de fonction et l'incrémenter, dans les boucles de la factorisation LU, à chaque fois qu'on rencontre une multiplication ou une division (algo-lignes 7 et 9)).

**b-** Justifier l'existence de la factorisation LU d'une matrice symétrique définie positive. Générer des matrices symétriques définies positives de tailles  $n = 1, \dots, 30$ . Relever  $Nop(n)$  fourni par la factorisation `decompLU_nop(A)` et représenter sur un même graphique la courbe  $n \mapsto Nop(n)$  et la courbe  $n \mapsto n^3/3$ . Qu'observe-t-on ?

(On pourra utiliser le script MATLAB ci-dessous qui réalise cette expérience).

fichier nopLU.m de test de la complexité de la factorisation LU	
<pre> x=[]; ni=[]; Nop=[]; ind=0; for i =5:20     ind=ind+1; x(ind)= i;     A=MatSdp(i); % voir TP1     [L,U,Nop(ind)] = decompLU_nop(A);     ni(ind) = (i^3)/3. ; end plot(x,Nop,'*',x,ni,'-'); legend('Nop LU','n^3 / 3');</pre>	

**c-** Reprendre la même expérience en ne représentant que la courbe  $n \mapsto Nop(n)$  en échelle logarithmique. Déterminer la pente de la droite la plus proche de cette courbe et conclure. (On utilisera la commande MATLAB `loglog` pour la représentation en échelle logarithmique).

---

## Exercice - 3 Phénomène de remplissage

---

**1-** Modifier la factorisation LU de sorte qu'elle retourne les facteurs  $L$ ,  $U$  dans une matrice de la taille de  $A$ ;  $U$  étant stockée dans la partie supérieure et  $L$  (sauf sa diagonale) dans la partie inférieure. Le prototype de la fonction sera `function [A]=decompLU_eco(A)`.

**2-** On considère la matrice de taille  $n$  définie sous MATLAB, pour  $n$  donnée, par :  
`A = eye(n); A(:,1)=1; A(1,:)=1; A(1,1)=n;`

**a-** Pour diverses valeurs de  $n$ , afficher la matrice  $A$  (commande `spy`). Afficher aussi la matrice `B=decompLU_eco(A)`. Qu'observe-t-on ?

**b-** Que retourne la commande MATLAB `length(find(A))` ?  
Comparer `length(find(A))` et `length(find(decompLU_eco(A)))`. Conclure.